

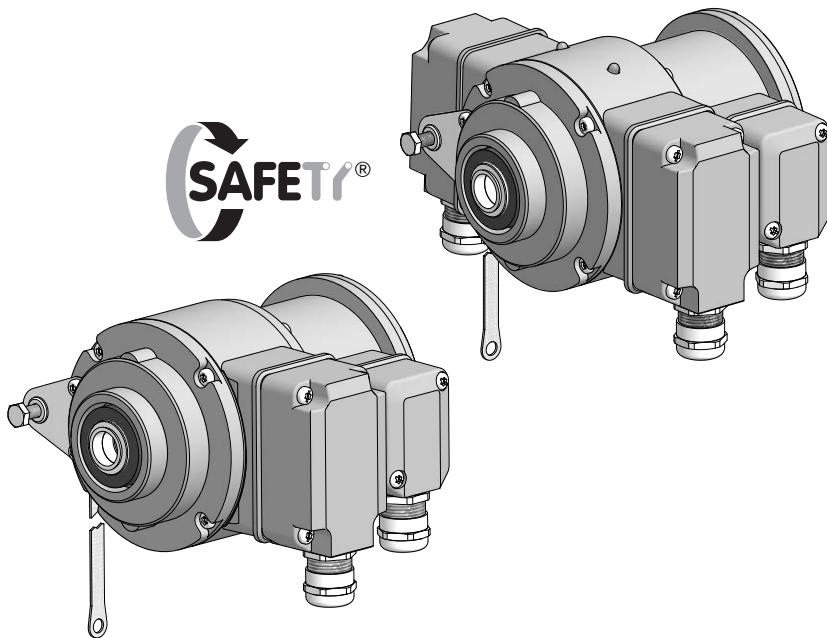


Baumer

Passion for Sensors

Montage- und Betriebsanleitung *Mounting and operating instructions*

Option M: redundant + Option EMS: LED



HOG 10 + ESL

Kombination

Inkrementaler Drehgeber mit integriertem elektronischen Drehzahlschalter

Combination

Incremental encoder with integrated electronic speed switch

Inhaltsverzeichnis

1	Allgemeine Hinweise	1
2	Sicherheitshinweise	3
3	Vorbereitung	5
	3.1 Lieferumfang Gerät	5
	3.2 Lieferumfang Klemmenkästen	6
	3.3 Zur Montage erforderlich (nicht im Lieferumfang enthalten)	7
	3.4 Zur Demontage erforderlich (nicht im Lieferumfang enthalten)	8
	3.5 Erforderliches Werkzeug (nicht im Lieferumfang enthalten)	8
4	Montage	9
	4.1 Schritt 1	9
	4.2 Schritt 2	9
	4.3 Schritt 3 - Einseitig offene Hohlwelle	10
	4.4 Schritt 3 - Konuswelle	11
	4.5 Schritt 4	12
	4.6 Schritt 5 - Drehmomentstütze	13
	4.7 Hinweis zur Vermeidung von Messfehlern	14
	4.8 Schritt 6	15
	4.9 Montagehinweis	15
5	Abmessungen	16
	5.1 Einseitig offene Hohlwelle	16
	5.2 Konuswelle	16
6	Elektrischer Anschluss	17
	6.1 HOG 10	17
	6.1.1 Kabelanschluss	17
	6.1.2 Beschreibung der Anschlüsse	20
	6.1.3 Ausgangssignale	20
	6.1.4 Klemmenbelegung	21
	6.1.6 Sensorkabel HEK 8 (Zubehör)	23
	6.2 ESL	24
	6.2.1 Kabelanschluss	24
	6.2.2 ESL 90 (1 internes Relais, 1 Schaltdrehzahl)	25
	6.2.3 ESL 93 (3 Relais-Treiber, 3 Schaltdrehzahlen)	26
	6.2.4 ES 93 R Relaismodul (Zubehör)	27
7	Demontage	28
8	Zubehör	32
9	Technische Daten	33
	9.1 Technische Daten - elektrisch	33
	9.2 Technische Daten - elektrisch (Drehgeber)	33
	9.3 Technische Daten - elektrisch (Drehzahlschalter)	33
	9.4 Technische Daten - mechanisch	34

Table of contents

1	General notes	2
2	Security indications	4
3	Preparation	5
	3.1 Scope of delivery of the device	5
	3.2 Scope of delivery terminal boxes	6
	3.3 Required for mounting (not included in scope of delivery)	7
	3.4 Required for dismounting (not included in scope of delivery)	8
	3.5 Required tools (not included in scope of delivery)	8
4	Mounting	9
	4.1 Step 1	9
	4.2 Step 2	9
	4.3 Step 3 - Blind hollow shaft	10
	4.4 Step 3 - Cone shaft	11
	4.5 Step 4	12
	4.6 Step 5 - Torque arm	13
	4.7 How to prevent measurement errors	14
	4.8 Step 6	15
	4.9 Mounting instruction	15
5	Dimensions	16
	5.1 Blind hollow shaft	16
	5.2 Cone shaft	16
6	Electrical connection	17
	6.1 HOG 10	17
	6.1.1 Cable connection	17
	6.1.2 Terminal significance	20
	6.1.3 Output signals	20
	6.1.4 Terminal assignment	21
	6.1.6 Sensor cable HEK 8 (accessory)	23
	6.2 ESL	24
	6.2.1 Cable connection	24
	6.2.2 ESL 90 (1 internal relay, 1 switching speed)	25
	6.2.3 ESL 93 (3 relay driver, 3 switching speeds)	26
	6.2.4 ES 93 R Relay modul (accessory)	27
7	Dismounting	28
8	Accessories	32
9	Technical data	35
	9.1 Technical data - electrical ratings	35
	9.2 Technical data - electrical ratings (encoder)	35
	9.3 Technical data - electrical ratings (speed switch)	35
	9.4 Technical data - mechanical design	36

1 Allgemeine Hinweise

1.1 Zeichenerklärung:


Gefahr

Warnung bei möglichen Gefahren


Hinweis zur Beachtung

Hinweis zur Gewährleistung eines einwandfreien Betriebes des Gerätes


Information

Empfehlung für die Gerätehandhabung

1.2 Die **Kombination HOG 10 + ESL** ist ein **opto-elektronisches Präzisionsmessgerät** und ein **elektronisch wirkendes Schaltgerät**, das mit Sorgfalt nur von technisch qualifiziertem Personal gehandhabt werden darf.

1.3 Die zu erwartende **Lebensdauer** des Gerätes hängt von den **Kugellagern** ab, die mit einer Dauerschmierung ausgestattet sind.

1.4 Der **Lagertemperaturbereich** des Gerätes liegt zwischen -15 °C bis +70 °C.

1.5 Der **Betriebstemperaturbereich** des Gerätes liegt zwischen -20 °C bis +85 °C, am Gehäuse gemessen.

1.6 **EU-Konformitätserklärung** gemäß den europäischen Richtlinien.

1.7 Wir gewähren **2 Jahre Gewährleistung** im Rahmen der Bedingungen des Zentralverbandes der Elektroindustrie (ZVEI).

1.8 **Wartungsarbeiten** sind nicht erforderlich. Das Gerät darf nur wie in dieser Anleitung beschrieben geöffnet werden. **Reparaturen**, die ein vollständiges Öffnen des Gerätes erfordern, sind ausschließlich vom **Hersteller** durchzuführen. Am Gerät dürfen keine Veränderungen vorgenommen werden.

1.9 Bei **Rückfragen** bzw. **Nachlieferungen** sind die auf dem Typenschild des Gerätes angegebenen Daten, insbesondere Typ und Seriennummer, unbedingt anzugeben.

1.10 **Entsorgung (Umweltschutz):**

Gebrauchte Elektro- und Elektronikgeräte dürfen nicht im Hausmüll entsorgt werden.

Das Produkt enthält wertvolle Rohstoffe, die recycelt werden können. Wenn immer

möglich sollen Altgeräte lokal am entsprechenden Sammeldepot entsorgt werden. Im Bedarfsfall gibt Baumer den Kunden die Möglichkeit, Baumer-Produkte fachgerecht zu entsorgen. Weitere Informationen siehe www.baumer.com.


Achtung!

Beschädigung des auf dem Gerät befindlichen Siegels



führt zu Gewährleistungsver-

1 General notes

1.1 Symbol guide:

**Danger**

Warnings of possible danger

**General information for attention**

Informations to ensure correct device operation

**Information**

Recommendation for device handling

1.2 The **combination HOG 10 + ESL** is an **opto electronic precision measurement device** and an **electronical operated switching device** which must be handled with care by skilled personnel only.

1.3 The expected **service life** of the device depends on the **ball bearings**, which are equipped with a permanent lubrication.

1.4  The **storage temperature range** of the device is between -15 °C and +70 °C.

1.5  The **operating temperature range** of the device is between -20 °C and +85 °C, measured at the housing.

1.6  **EU Declaration of Conformity** meeting to the European Directives.

1.7 We grant a **2-year warranty** in accordance with the regulations of the ZVEI (Central Association of the German Electrical Industry).

1.8 **Maintenance work** is not necessary. The device may be only opened as described in this instruction. **Repair work** that requires opening the device completely must be carried out by the **manufacturer**. Alterations of the device are not permitted.

1.9 In the event of **queries or subsequent deliveries**, the data on the device type label must be quoted, especially the type designation and the serial number.

1.10

**Disposal (environmental protection):**

Do not dispose of electrical and electronic equipment in household waste. The product contains valuable raw materials for recycling. Whenever possible, waste electrical and electronic equipment should be disposed locally at the authorized collection point. If necessary, Baumer gives customers the opportunity to dispose of Baumer products professionally. For further information see www.baumer.com.

**Warning!**

Damaging the seal



on the device invalidates warranty.



2 Sicherheitshinweise

2.1 Verletzungsgefahr durch rotierende Wellen

Haare und Kleidungsstücke können von rotierenden Wellen erfasst werden.

- Vor allen Arbeiten alle Betriebsspannungen ausschalten und Maschinen stillsetzen.

2.2 Zerstörungsgefahr durch elektrostatische Aufladung

Die elektronischen Bauteile im Gerät sind empfindlich gegen hohe Spannungen.

- Steckkontakte und elektronische Komponenten nicht berühren.
- Ausgangsklemmen vor Fremdspannungen schützen.
- Maximale Betriebsspannung nicht überschreiten.

2.3 Zerstörungsgefahr durch mechanische Überlastung

Eine starre Befestigung kann zu Überlastung durch Zwangskräfte führen.

- Die Beweglichkeit des Gerätes niemals einschränken.
Unbedingt die Montagehinweise beachten.
- Die vorgegebenen Abstände und/oder Winkel unbedingt einhalten.

2.4 Zerstörungsgefahr durch mechanischen Schock

Starke Erschütterungen, z. B. Hammerschläge, können zur Zerstörung der Abtastung führen.

- Niemals Gewalt anwenden.
Bei sachgemäßer Montage lässt sich alles leichtgängig zusammenfügen.
- Für die Demontage geeignetes Abziehwerkzeug benutzen.

2.5 Zerstörungsgefahr durch Verschmutzung

Schmutz kann im Gerät zu Kurzschlüssen und zur Beschädigung der Abtastung führen.

- Während aller Arbeiten am Gerät auf absolute Sauberkeit achten.
- Niemals Öl oder Fett in das Innere des Gerätes gelangen lassen.

2.6 Zerstörungsgefahr durch klebende Flüssigkeiten

Klebende Flüssigkeiten können die Abtastung und die Kugellager beschädigen. Die Demontage eines mit der Achse verklebten Gerätes kann zu dessen Zerstörung führen.

2.7 Explosionsgefahr

Das Gerät nicht in Bereichen mit explosionsgefährdeten bzw. leicht entzündlichen Materialien verwenden. Durch eventuelle Funkenbildung können diese leicht Feuer fangen und/oder explodieren.



2 Security indications



2.1 Risk of injury due to rotating shafts

Hair and clothes may become tangled in rotating shafts.

- Before all work switch off all voltage supplies and ensure machinery is stationary.

2.2 Risk of destruction due to electrostatic charge

Electronic parts contained in the device are sensitive to high voltages.

- Do not touch plug contacts or electronic components.
- Protect output terminals against external voltages.
- Do not exceed maximum voltage supply.

2.3 Risk of destruction due to mechanical overload

Rigid mounting may give rise to constraining forces.

- Never restrict the freedom of movement of the device.
The mounting instructions must be followed.
- It is essential that the specified clearances and/or angles are observed.

2.4 Risk of destruction due to mechanical shock

Violent shocks, e. g. due to hammer impacts, can lead to the destruction of the sensing system.

- Never use force.
Mounting is simple when correct procedure is followed.
- Use suitable puller for dismounting.

2.5 Risk of destruction due to contamination

Dirt penetrating inside the device can cause short circuits and damage the sensing system.

- Absolute cleanliness must be maintained when carrying out any work on the device.
- Never allow lubricants to penetrate the device.

2.6 Risk of destruction due to adhesive fluids

Adhesive fluids can damage the sensing system and the ball bearings. Dismounting a device, secured to a shaft by adhesive may lead to the destruction of the device.

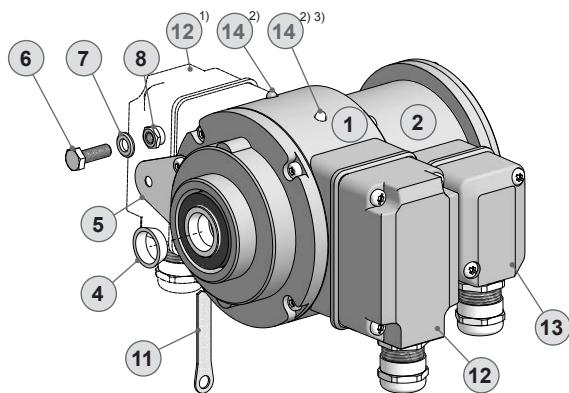
2.7 Explosion risk

Do not use the device in areas with explosive and/or highly inflammable materials. They may explode and/or catch fire by possible spark formation.



3 Vorbereitung

3.1 Lieferumfang Gerät



1 Gehäuse HOG 10

2 Gehäuse ESL

3 Einseitig offene Hohlwelle oder Konuswelle mit Schlüsselfläche SW 13 mm

4 Spannelement
(nur bei einseitig offener Hohlwelle)

5 Stützblech für Drehmomentstütze

6 Sechskantschraube M6x18 mm, ISO 4017

7 Scheibe B6, ISO 7090

8 Selbstsichernde Mutter M6, ISO 10511

9 Abdeckhaube

10 Torx-Senkschraube M4x8 mm, ISO 7046

11 Erdungsband ~230 mm lang

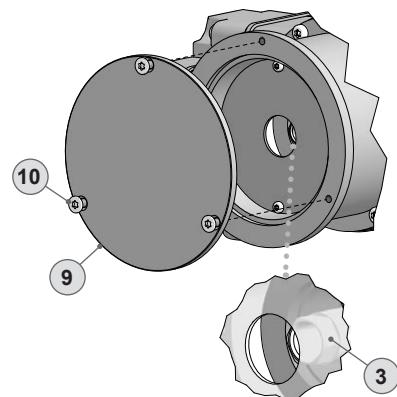
12 Klemmenkasten HOG 10

13 Klemmenkasten ESL

14 Option EMS: Status LED²⁾³⁾,
siehe Abschnitt 6.1.5.

3 Preparation

3.1 Scope of delivery of the device



1 Housing HOG 10

2 Housing ESL

3 Blind hollow shaft or cone shaft with spanner flat 13 mm a/f

4 Clamping element
(only for blind hollow shaft)

5 Support plate for torque arm

6 Hexagon screw M6x18 mm, ISO 4017

7 Washer B6, ISO 7090

8 Self-locking nut M6, ISO 10511

9 Cover

10 Torx countersunk-head screw M4x8 mm, ISO 7046

11 Earthing strap, length ~230 mm

12 Terminal box HOG 10

13 Terminal box ESL

14 Option EMS: Status LED²⁾³⁾,
see section 6.1.5.

¹⁾ Option M: Redundante Abtastung HOG 10 **M** + ESL

²⁾ Option EMS: HOG 10.**2** + ESL

³⁾ Option M + EMS: HOG 10.**2 M** + ESL

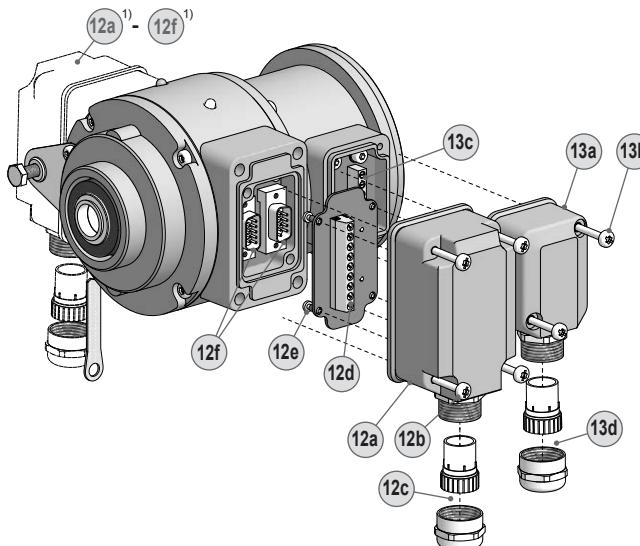
¹⁾ Option M: Redundant sensing HOG 10 **M** + ESL

²⁾ Option EMS: HOG 10.**2** + ESL

³⁾ Option M + EMS: HOG 10.**2 M** + ESL

3.2 Lieferumfang Klemmenkästen

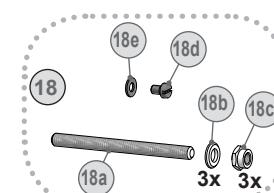
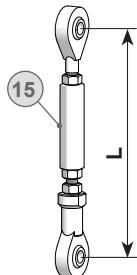
3.2 Scope of delivery terminal boxes



- | | | | |
|-------|--|-------|---|
| (12a) | Klemmenkastendeckel HOG 10 | (12a) | Terminal box cover HOG 10 |
| (12b) | Torx-/Schlitzschraube M4x32 mm | (12b) | Torx/slotted screw M4x32 mm |
| (12c) | Kabelverschraubung M20x1,5 mm
für Kabel ø5...13 mm | (12c) | Cable gland M20x1.5 mm
for cable ø5...13 mm |
| (12d) | Anschlussplatine HOG 10,
siehe Abschnitt 6.1.1.3 und 6.1.4. | (12d) | Connecting board HOG 10,
see section 6.1.1.3 and 6.1.4. |
| (12e) | Torx-/Schlitzschraube M3x10 mm | (12e) | Torx/slotted screw M3x10 mm |
| (12f) | D-SUB Stecker
am Gerätgehäuse | (12f) | D-SUB connector (male)
on the device housing |
| (13a) | Klemmenkastendeckel ESL | (13a) | Terminal box cover ESL |
| (13b) | Torx-/Schlitzschraube M4x32 mm | (13b) | Torx/slotted screw M4x32 mm |
| (13c) | Anschlussklemmen ESL,
siehe Abschnitt 6.2.1.2, 6.2.2.1 und 6.2.3.1. | (13c) | Connecting terminal ESL,
see section 6.2.1.2, 6.2.2.1 and 6.2.3.1. |
| (13d) | Kabelverschraubung M20x1,5 mm
für Kabel ø5...13 mm | (13d) | Cable gland M20x1.5 mm
for cable ø5...13 mm |

¹⁾ Option M: Redundante Abtastung HOG 10 **M** + ESL¹⁾ Option M: Redundant sensing HOG 10 **M** + ESL

3.3

**Zur Montage erforderlich
(nicht im Lieferumfang enthalten)**

3.3

**Required for mounting
(not included in scope of delivery)**

15 Drehmomentstütze, als Zubehör erhältlich:
Bestellnummer Länge L, Version

11043628	67...70 mm, Standard
11004078	125 (± 5) mm ⁴⁾ , Standard
11002915	440 (+20/-15) mm ⁵⁾ , Standard
11054917	67...70 mm, isoliert
11072795	125 (± 5) mm ⁴⁾ , isoliert
11082677	440 (+20/-15) mm ⁵⁾ , isoliert
11054918	67...70 mm, rostfrei
11072787	125 (± 5) mm ⁴⁾ , rostfrei
11072737	440 (+20/-15) mm ⁵⁾ , rostfrei

16 Sensorkabel HEK 8,
als Zubehör erhältlich, siehe Abschnitt 6.1.6.

17 Anschlusskabel für ESL

18 Montageset als Zubehör erhältlich:
Bestellnummer 11077197, bestehend aus ...

- 18a** Gewindestange M6 (1.4104),
Länge variabel (≤ 210 mm)
- 18b** Scheibe B6,4, ISO 7090
- 18c** Selbstsichernde Mutter M6, ISO 10511
- 18d** Zylinderschraube M6x8 mm für Erdungsband,
ISO 1207
- 18e** Scheibe B6,4 für Erdungsband, ISO 7090

19 Montage-/Demontageset als Zubehör erhältlich:
Bestellnummer 11077087, bestehend aus ...

- 19a** Federring 6, DIN 7980
- 19b** Zylinderschraube M6x30 mm, ISO 4762

15 Torque arm, available as accessory:
Order number Length L, version

11043628	67...70 mm, standard
11004078	125 (± 5) mm ⁴⁾ , standard
11002915	440 (+20/-15) mm ⁵⁾ , standard
11054917	67...70 mm, insulated
11072795	125 (± 5) mm ⁴⁾ , insulated
11082677	440 (+20/-15) mm ⁵⁾ , insulated
11054918	67...70 mm, stainless steel
11072787	125 (± 5) mm ⁴⁾ , stainless
11072737	440 (+20/-15) mm ⁵⁾ , stainless

16 Sensor cable HEK 8,
available as accessory, see section 6.1.6.

17 Connecting cable for ESL

18 Mounting kit available as accessory:
Order number 11077197, including ...

- 18a** Thread rod M6 (1.4104),
length variable (≤ 210 mm)
- 18b** Washer B6.4, ISO 7090
- 18c** Self-locking nut M6, ISO 10511
- 18d** Cylinder screw M6x8 mm for earthing strap,
ISO 1207
- 18e** Washer B6.4 for earthing strap, ISO 7090

19 Mounting/dismounting kit available as accessory:
Order number 11077087, including ...

- 19a** Spring washer 6, DIN 7980
- 19b** Cylinder screw M6x30 mm, ISO 4762

⁴⁾ Kürzbar auf ≥ 71 mm

⁵⁾ Kürzbar auf ≥ 131 mm

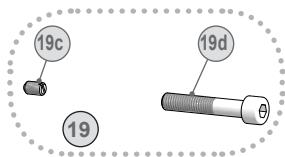
⁴⁾ Can be shortened to ≥ 71 mm

⁵⁾ Can be shortened to ≥ 131 mm

3.4

Zur Demontage erforderlich
(nicht im Lieferumfang enthalten)

3.4

Required for dismounting
(not included in scope of delivery)

19 Montage-/Demontageset als Zubehör erhältlich:
Bestellnummer 11077087, bestehend aus ...

19c Gewindestift M6x10 mm, ISO 7436

19d Zylinderschraube M8x45 mm, ISO 4762

19 Mounting/dismounting kit available as accessory:
Order number 11077087, including ...

19c Setscrew M6x10 mm, ISO 7436

19d Cylinder screw M8x45 mm, ISO 4762

3.5

Erforderliches Werkzeug
(nicht im Lieferumfang enthalten)

3.5

Required tools
(not included in scope of delivery)

● 3, 5, 6 und 13 mm

● 1,6x8 mm und 0,8x4 mm

✗ PH 1

○ 10 (2x) und 22 mm

★ TX 10, TX 20

20 Werkzeugset als Zubehör erhältlich:
Bestellnummer 11068265

● 3, 5, 6 and 13 mm

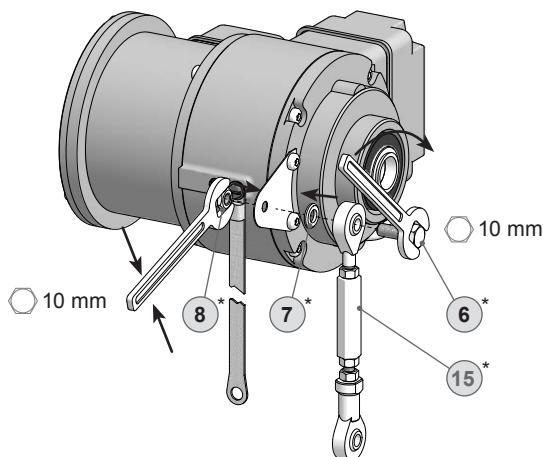
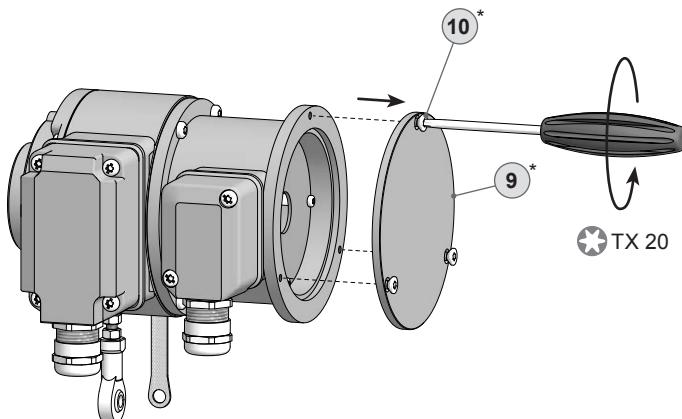
● 1.6x8 mm and 0.8x4 mm

✗ PH 1

○ 10 (2x) and 22 mm

★ TX 10, TX 20

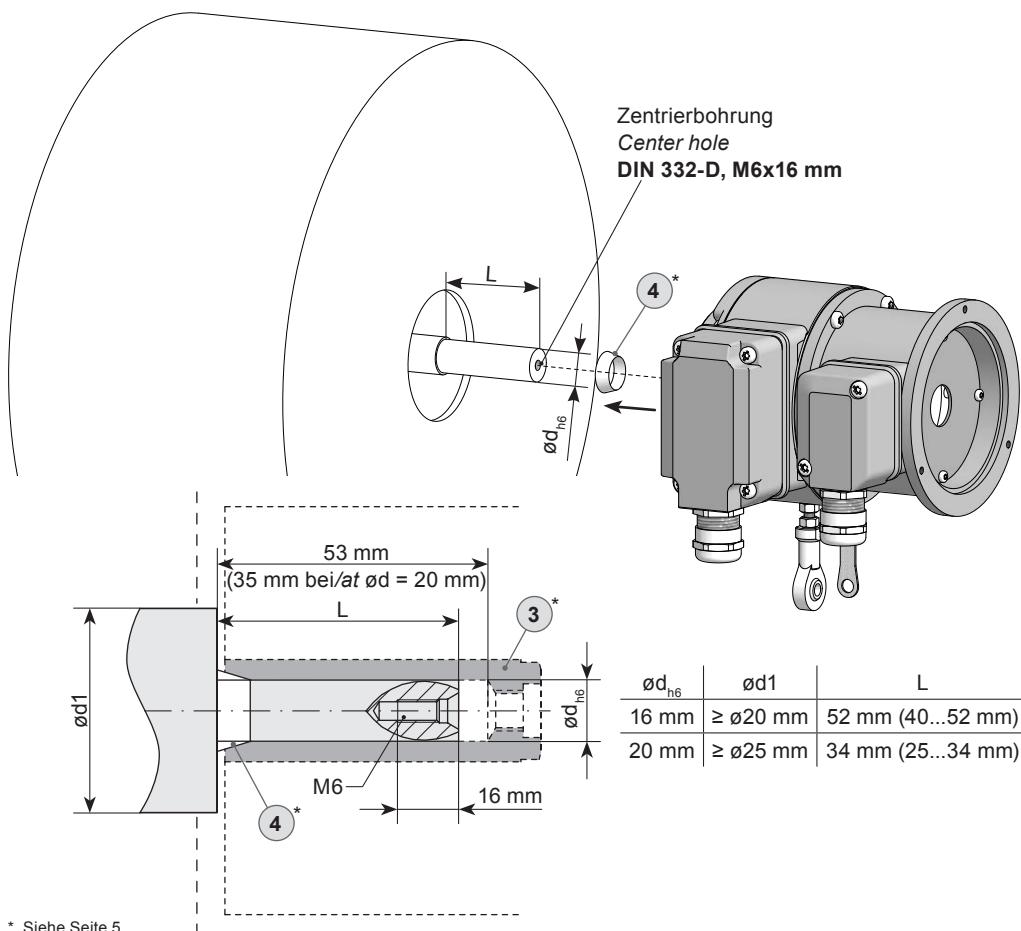
20 Tool kit available as accessory:
Order number 11068265

4 Montage**4.1 Schritt 1****4 Mounting****4.1 Step 1****4.2 Schritt 2****4.2 Step 2**

* Siehe Seite 5 oder 7
See page 5 or 7

4.3 Schritt 3 - Einseitig offene Hohlwelle

4.3 Step 3 - Blind hollow shaft



Antriebswelle einfetten.

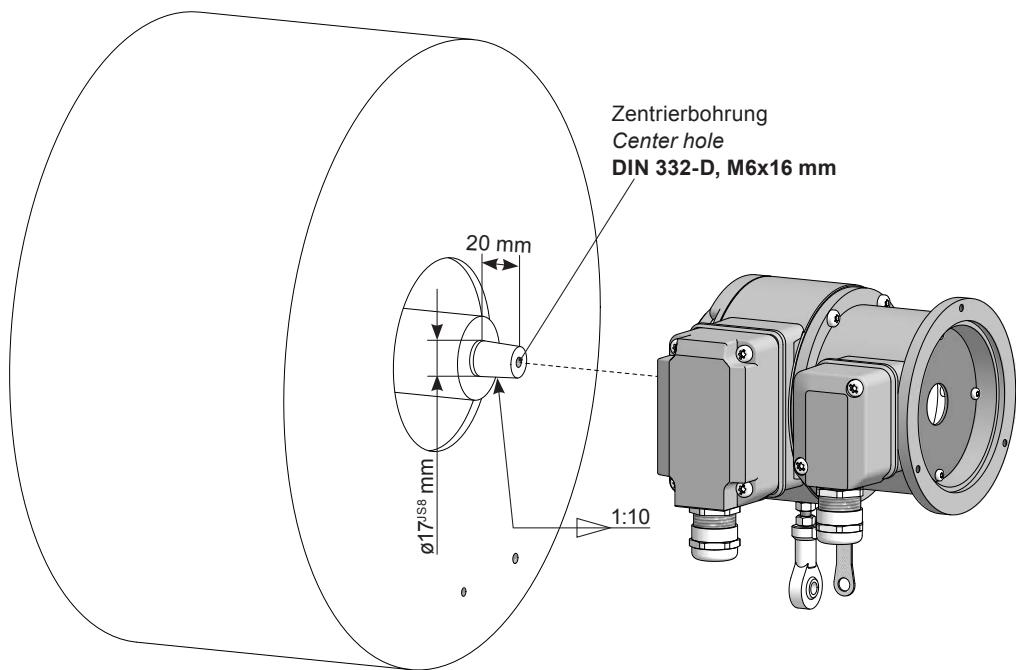
Die Antriebswelle sollte einen möglichst kleinen Rundlauffehler aufweisen, da dieser zu einem Winkelfehler führen kann, siehe Abschnitt 4.7. Rundlauffehler verursachen Vibratiorionen, die die Lebensdauer des Gerätes verkürzen können.

Lubricate drive shaft.

The drive shaft should have as less runout as possible because this can otherwise result in an angle error, see section 4.7. Runouts can cause vibrations, which can shorten the service life of the device.

4.4 Schritt 3 - Konuswelle

4.4 Step 3 - Cone shaft



Antriebswelle einfetten.



Lubricate drive shaft.



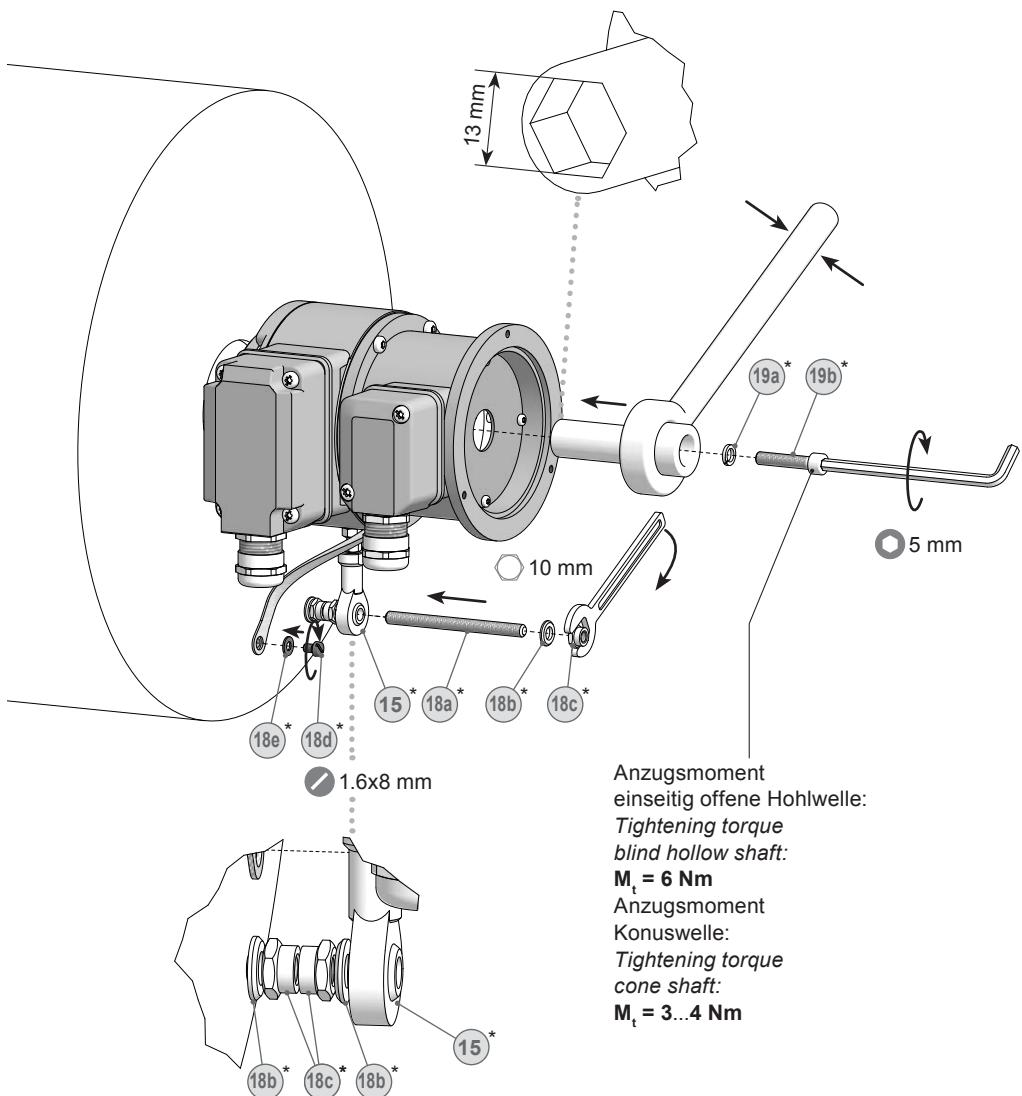
Die Antriebswelle sollte einen möglichst kleinen Rundlauffehler aufweisen, da dieser zu einem Winkelfehler führen kann, siehe Abschnitt 4.7. Rundlauffehler verursachen Vibrat-
ionen, die die Lebensdauer des Gerätes verkürzen können.



The drive shaft should have as less runout as possible because this can otherwise result in an angle error, see section 4.7. Runouts can cause vibrations, which can shorten the service life of the device.

4.5 Schritt 4

4.5 Step 4



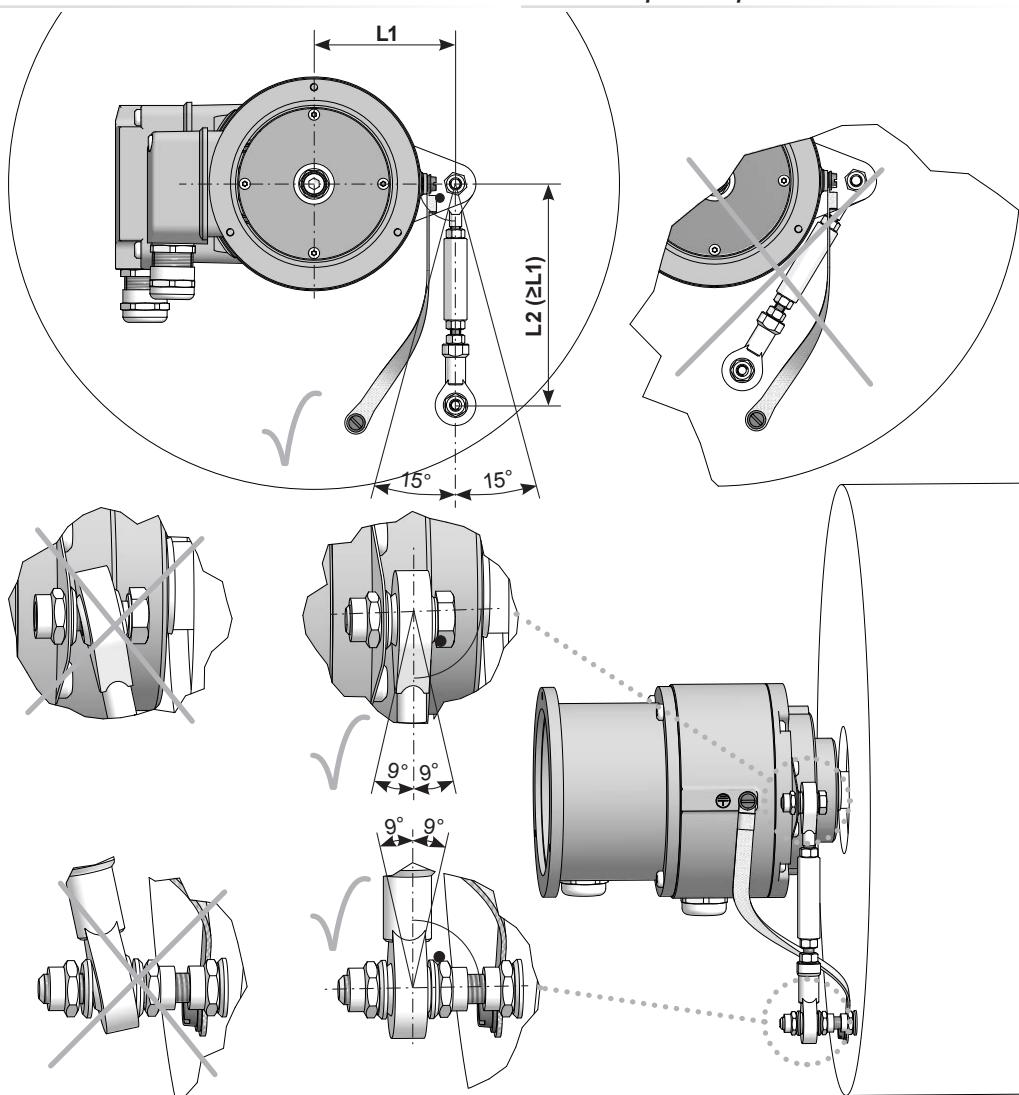
* Siehe Seite 7
See page 7

4.6

Schritt 5 - Drehmomentstütze

4.6

Step 5 - Torque arm



Die Montage der Drehmomentstütze sollte spielfrei erfolgen. Ein Spiel von beispielsweise $\pm 0,03$ mm entspricht einem Rundlauffehler des Gerätes von 0,06 mm, was zu einem großen Winkelfehler führen kann, siehe Abschnitt 4.7.



The torque arm should be mounted free from clearance. A play of just ± 0.03 mm, results in a runout of the device of 0.06 mm. That may lead to a large angle error, see section 4.7.

4.7

Hinweis zur Vermeidung von Messfehlern

Für einen einwandfreien Betrieb des Gerätes ist eine korrekte Montage, insbesondere auch der Drehmomentstütze, notwendig, wie beschrieben in Abschnitt 4.1 bis 4.6.

Der Rundlauf Fehler der Antriebswelle sollte möglichst nicht mehr als 0,2 mm (0,03 mm empfohlen) betragen, da hierdurch Winkel Fehler verursacht werden.

Solche Winkel Fehler können durch einen größeren Abstand **L1** reduziert werden⁶⁾. Dabei ist zu beachten, dass die Länge **L2** der Drehmomentstütze, siehe Abschnitt 4.6, mindestens gleich **L1** sein sollte⁷⁾.

Der Winkel Fehler kann wie folgt berechnet werden:

$$\Delta p_{\text{mech}} = \pm 90^\circ/\pi \cdot R/L1$$

mit **R**:

Rundlauf Fehler in mm

L1:

Abstand der Drehmomentstütze zum Gerät emittelpunkt in mm

Berechnungsbeispiel:

Für **R** = 0,06 mm und **L1** = 69,5 mm ergibt sich ein Winkel Fehler Δp_{mech} von $\pm 0,025^\circ$.

4.7

How to prevent measurement errors

To ensure that the device operates correctly, it is necessary to mount it accurately as described in section 4.1 to 4.6, which includes correct mounting of the torque arm.

The radial runout of the drive shaft should not exceed 0.2 mm (0.03 mm recommended), if at all possible, to prevent an angle error.

An angle error may be reduced by increasing the length of **L1**⁶⁾. Make sure that the length **L2** of the torque arm, see section 4.6, is at least equal to **L1**⁷⁾.

The angle error can be calculated as follows:

$$\Delta p_{\text{mech}} = \pm 90^\circ/\pi \cdot R/L1$$

with **R**:

Radial runout in mm

L1:

Distance of the torque arm to the center point of the device in mm

Example of calculation:

For **R** = 0.06 mm and **L1** = 69.5 mm the resulting angle error Δp_{mech} equals $\pm 0.025^\circ$.

⁶⁾ Auf Anfrage sind hierzu verschiedene Stützbleche für die Drehmomentstütze erhältlich.

⁷⁾ Wenn **L2** < **L1** muss mit der Länge **L2** gerechnet werden.

⁶⁾ For this different support plates for the torque arm are available on request.

⁷⁾ If **L2** < **L1**, **L2** must be used in the calculation formula.



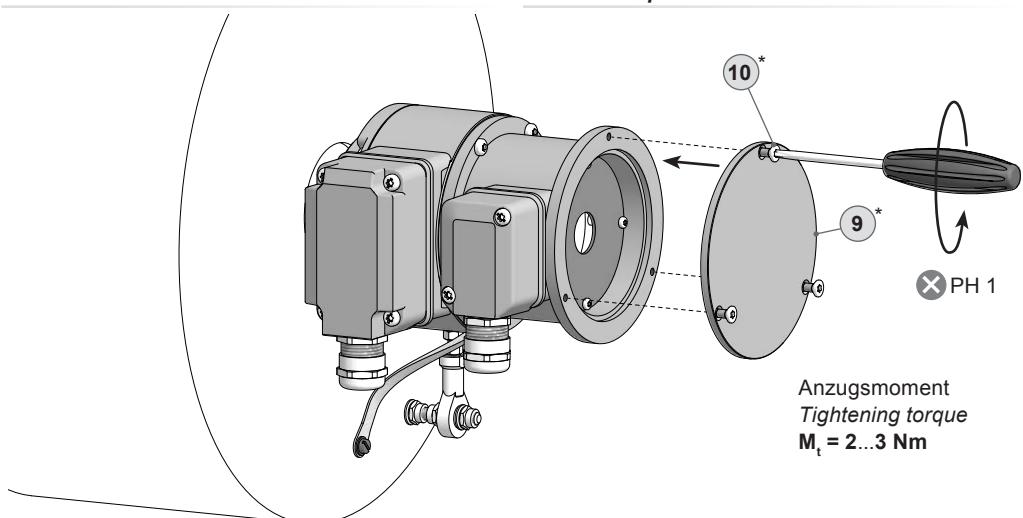
Weitere Informationen erhalten Sie unter der Telefon-Hotline
+49 (0)30 69003-111



For more information,
call the telephone hotline at
+49 (0)30 69003-111

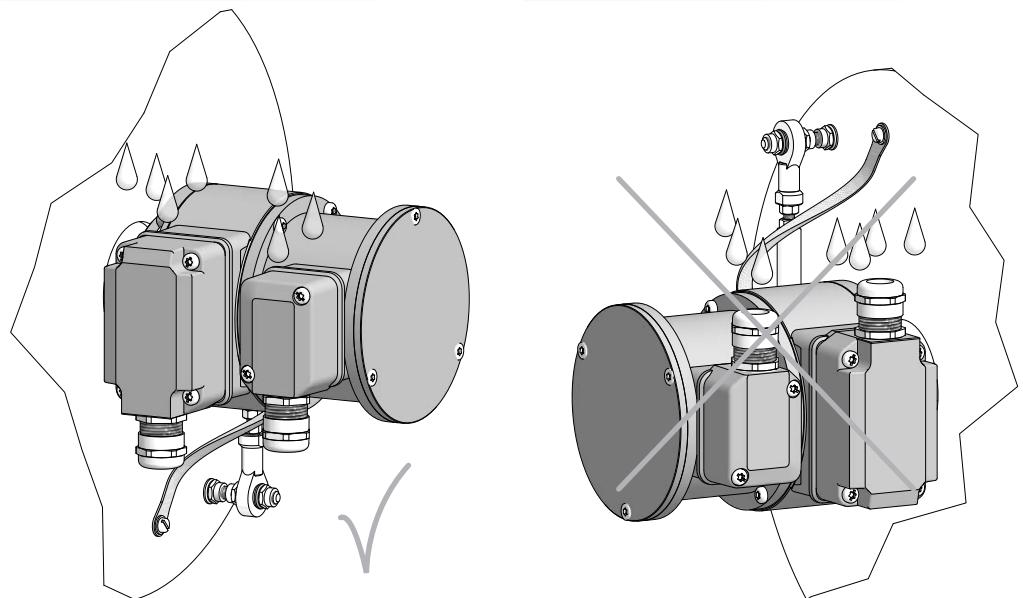
4.8 Schritt 6

4.8 Step 6



4.9 Montagehinweis

4.9 Mounting instruction



Wir empfehlen, das Gerät so zu montieren, dass der Kabelanschluss keinem direkten Wassereintritt ausgesetzt ist.

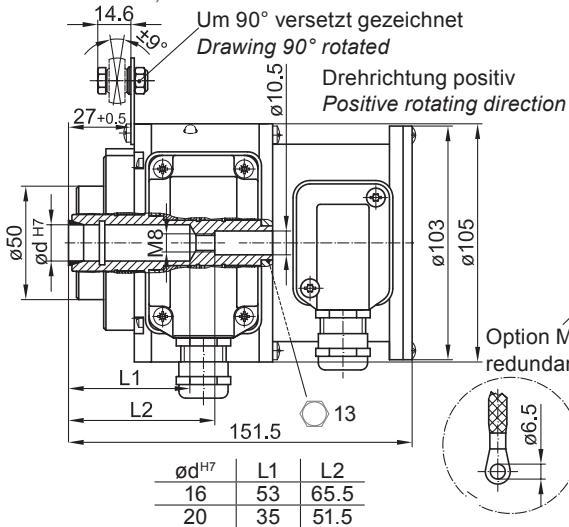


It is recommended to mount the device with cable connection facing downward and being not exposed to water.

5 Abmessungen

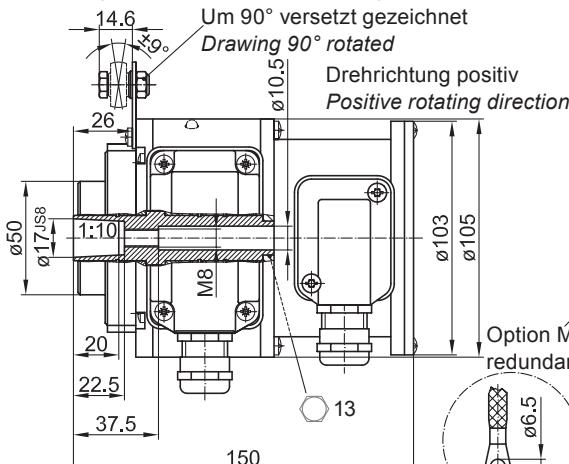
5.1 Einseitig offene Hohlwelle

(74026, 74031, 74034, 74049, 74635, 74691)



5.2 Konuswelle

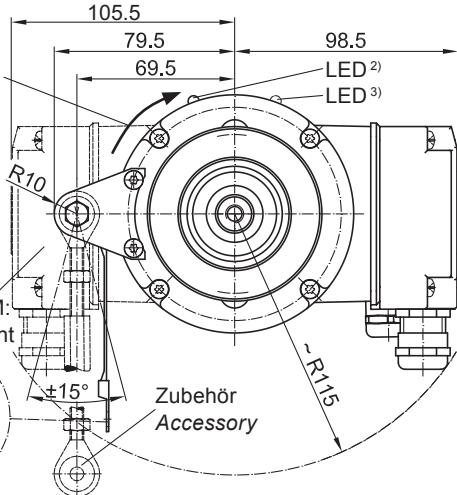
(74025, 74028, 74030, 74068)



5 Dimensions

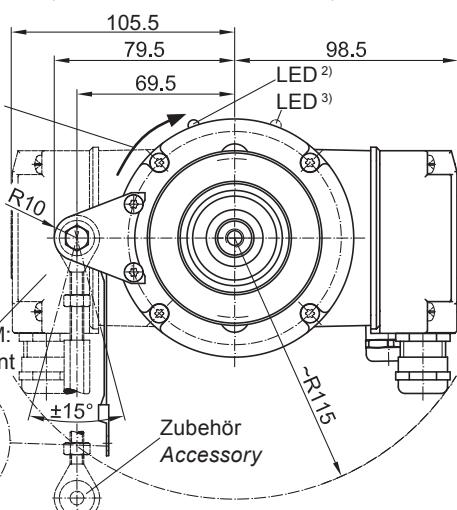
5.1 Blind hollow shaft

(74026, 74031, 74034, 74049, 74635, 74691)



5.2 Cone shaft

(74025, 74028, 74030, 74068)



Alle Abmessungen in Millimeter (wenn nicht anders angegeben)

All dimensions in millimeters (unless otherwise stated)

6 Elektrischer Anschluss

6.1 HOG 10

6.1.1 Kabelanschluss

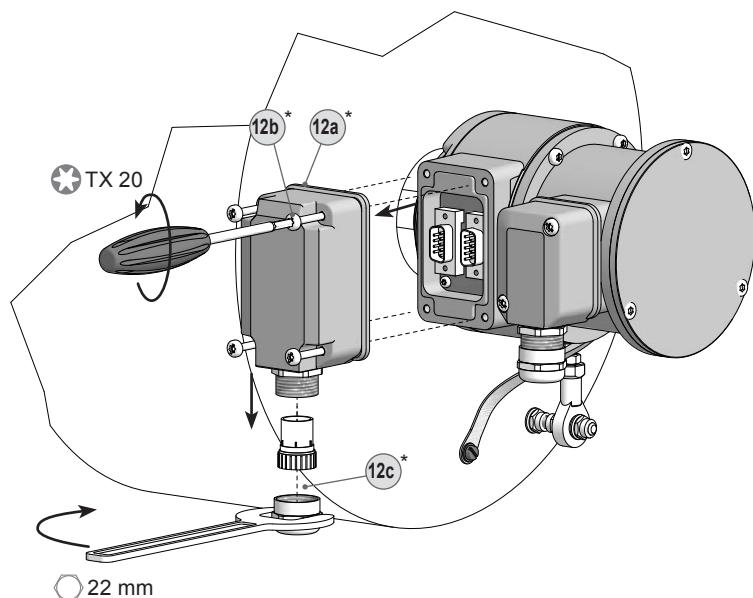
6.1.1.1 Schritt 1

6 Electrical connection

6.1 HOG 10

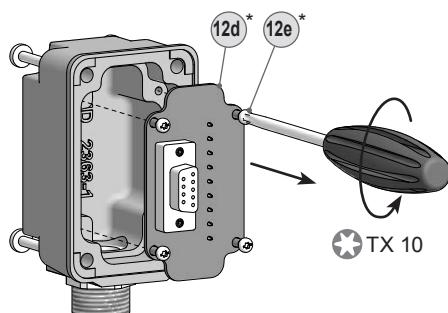
6.1.1 Cable connection

6.1.1.1 Step 1



6.1.1.2 Schritt 2

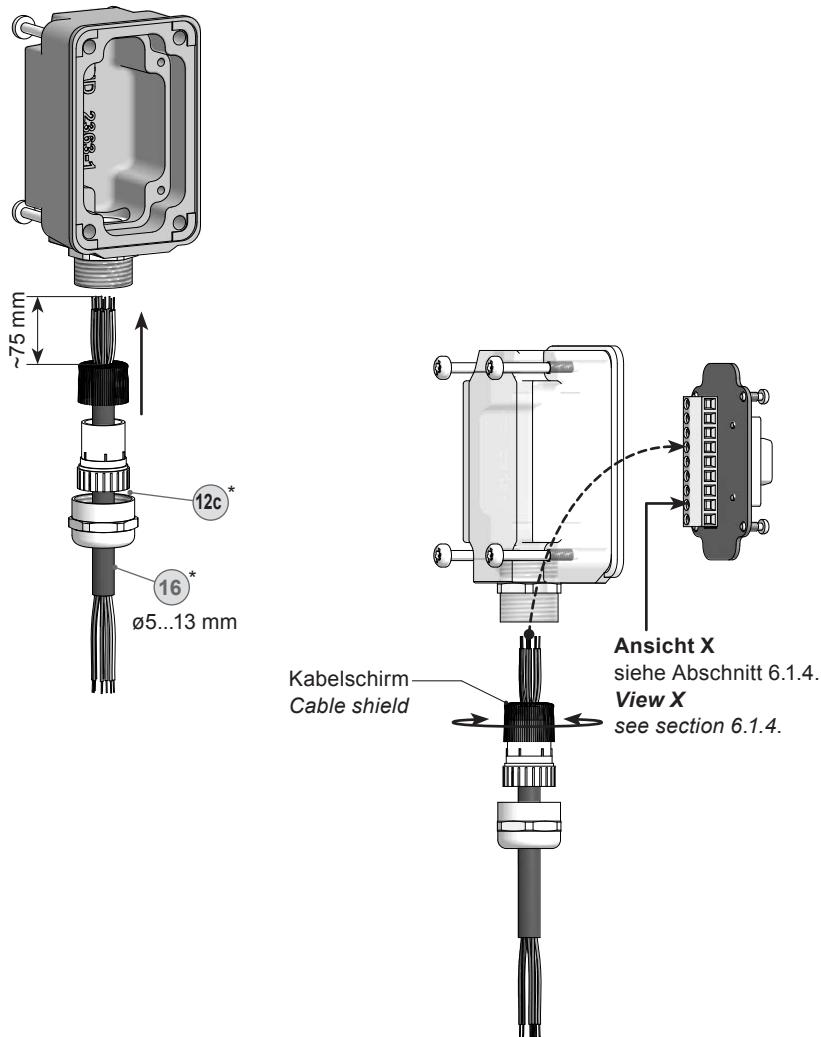
6.1.1.2 Step 2



* Siehe Seite 6
See page 6

6.1.1.3 Schritt 3 und 4

6.1.1.3 Step 3 and 4



* Siehe Seite 6 oder 7
See page 6 or 7



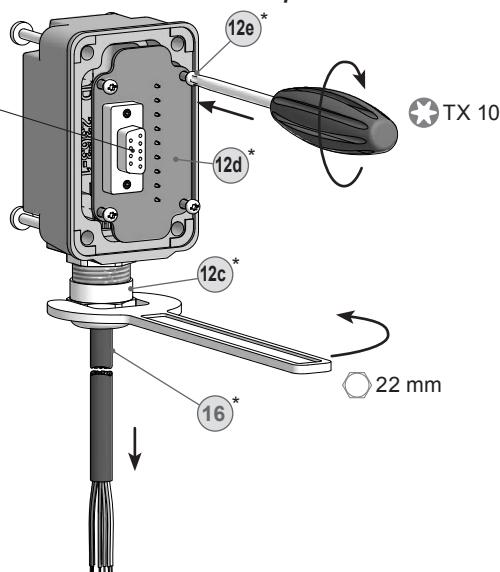
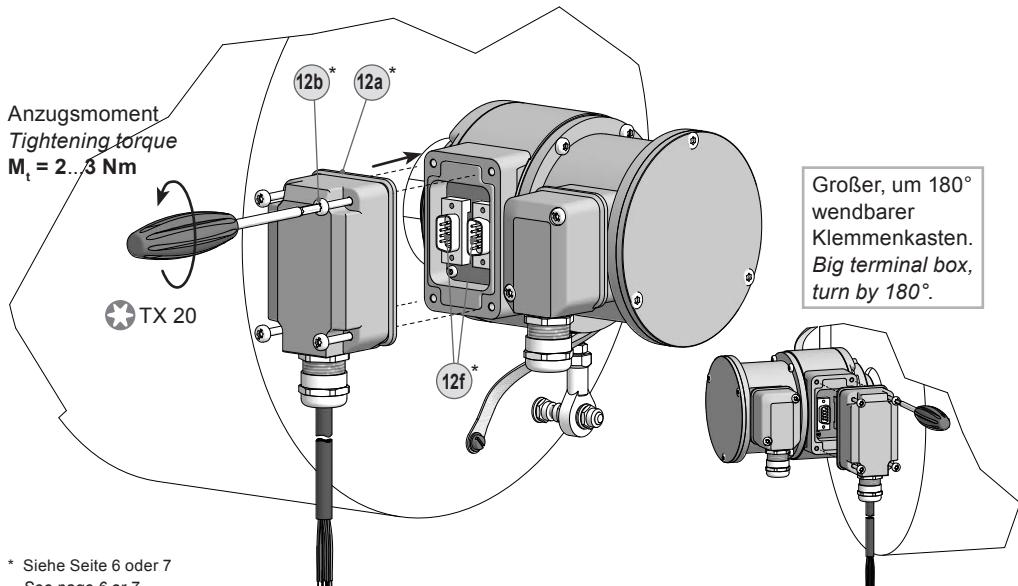
Zur Gewährleistung der angegebenen Schutzart sind nur geeignete Kabeldurchmesser zu verwenden.



To ensure the specified protection of the device the correct cable diameter must be used.

6.1 HOG 10**6.1.1 Kabelanschluss****6.1.1.4 Schritt 5**

D-SUB Buchse
zum Anschluss an
das Gerätegehäuse
siehe Abschnitt 6.1.1.5.
D-SUB connector (female)
for connecting to
the device housing
see section 6.1.1.5.

6.1 HOG 10**6.1.1 Cable connection****6.1.1.4 Step 5****6.1.1.5 Schritt 6****6.1.1.5 Step 6**

* Siehe Seite 6 oder 7
See page 6 or 7

6.1.2 Beschreibung der Anschlüsse

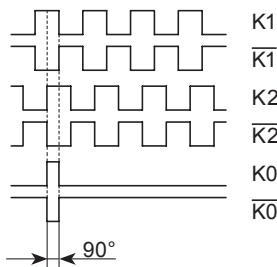
6.1.2 Terminal significance

+UB	Betriebsspannung <i>Voltage supply</i>
0V (⊥)	Masseanschluss <i>Ground</i>
⊕	Erdungsanschluss (Gehäuse) <i>Earth ground (housing)</i>
K1	Ausgangssignal Kanal 1 <i>Output signal channel 1</i>
$\overline{K1}$	Ausgangssignal Kanal 1 invertiert <i>Output signal channel 1 inverted</i>
K2	Ausgangssignal Kanal 2 (90° versetzt zu Kanal 1) <i>Output signal channel 2 (offset by 90° to channel 1)</i>
$\overline{K2}$	Ausgangssignal Kanal 2 invertiert <i>Output signal channel 2 inverted</i>
K0	Nullimpuls (Referenzsignal) <i>Zero pulse (reference signal)</i>
$\overline{K0}$	Nullimpuls invertiert <i>Zero pulse inverted</i>
$\overline{\text{Err}}$	Fehlerausgang <i>Error output</i>
dnu	Nicht benutzen <i>Do not use</i>

6.1.3 Ausgangssignale

6.1.3 Output signals

Signalfolge bei positiver Drehrichtung, siehe Abschnitt 5.
Sequence for positive rotating direction, see section 5.



6.1 HOG 10

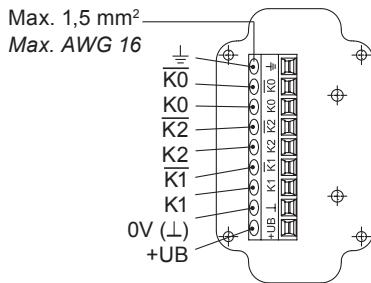
6.1.4 Klemmenbelegung

6.1.4.1 Standard

6.1 HOG 10

6.1.4 Terminal assignment

6.1.4.1 Standard

**Ansicht X**

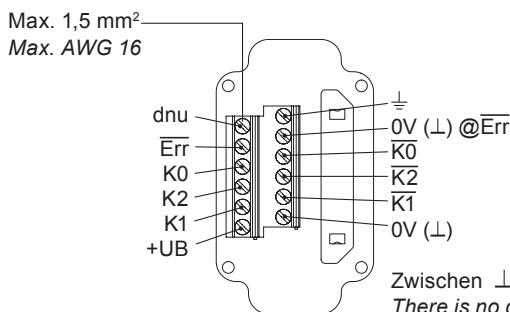
Anschlussklemmen,
siehe Abschnitt 6.1.1.3.

View X

Connecting terminal,
see section 6.1.1.3.

Zwischen \perp und \pm besteht keine Verbindung.

There is no connection between \perp and \pm .

6.1.4.2 Option EMS
(Enhanced Monitoring System)6.1.4.2 Option EMS
(Enhanced Monitoring System)**Ansicht X**

Anschlussklemmen,
siehe Abschnitt 6.1.1.3.

View X

Connecting terminal,
see section 6.1.1.3.

Zwischen \perp und \pm besteht keine Verbindung.

There is no connection between \perp and \pm .



Betriebsspannung nicht auf Ausgänge legen! Zerstörungsgefahr!

Spannungsabfälle in langen Leitungen berücksichtigen (Ein- und Ausgänge).



Do not connect voltage supply to outputs! Danger of damage!

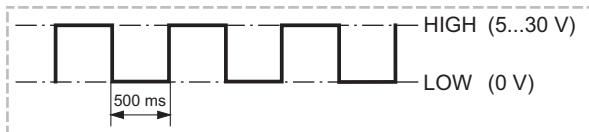
Please, beware of possible voltage drop in long cable leads (inputs and outputs).

Rotblinkend⁸⁾

Signalfolge-, Nullimpuls- oder Impulszahlfehler
(Fehlerausgang = HIGH-LOW-Wechsel)

Flash light red⁸⁾

Error of signal sequence, zero pulse or pulses
(Error output = HIGH-LOW change)

**Rot**

Ausgangstreiber überlastet
(Fehlerausgang = LOW)

Red

Overload output transistors
(Error output = LOW)

Aus

Versorgungsspannung falsch bzw. nicht angeschlossen
(Fehlerausgang = LOW)

No light

No voltage supply connection or wrong connection
(Error output = LOW)

**Grünblinkend**

Gerät o.k., drehend
(Fehlerausgang = HIGH)

Flash light green

Device o.k., rotating
(Error output = HIGH)

Grün

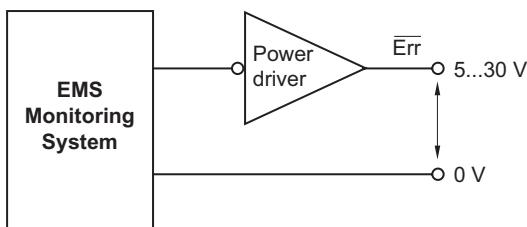
Gerät o.k., Stillstand
(Fehlerausgang = HIGH)

Green

Device o.k., stopped
(Error output = HIGH)



Blockschaltbild / Block diagram



⁸⁾ Nur bei drehendem Gerät

⁸⁾ Only at rotating device

6.1 HOG 10

6.1.6 Sensorkabel HEK 8 (Zubehör)

Es wird empfohlen, das **Baumer Hübner Sensorkabel HEK 8** zu verwenden oder ersatzweise ein geschirmtes, paarig verseiltes Kabel. Das Kabel sollte in einem Stück und getrennt von Stromkabeln verlegt werden.

Kabelabschluss:

HTL: 1...3 kΩ

TTL: 120 Ω

6.1 HOG 10

6.1.6 Sensor cable HEK 8 (accessory)

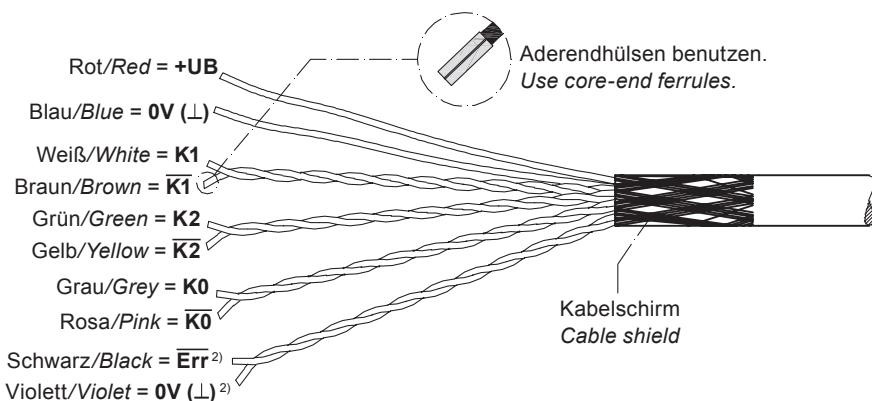
Baumer Hübner sensor cable HEK 8 is recommended. As a substitute a shielded twisted pair cable should be used.

Continuous wiring without any splices or couplings should be used. Separate signal cables from power cables.

Cable terminating resistance:

HTL: 1...3 kΩ

TTL: 120 Ω

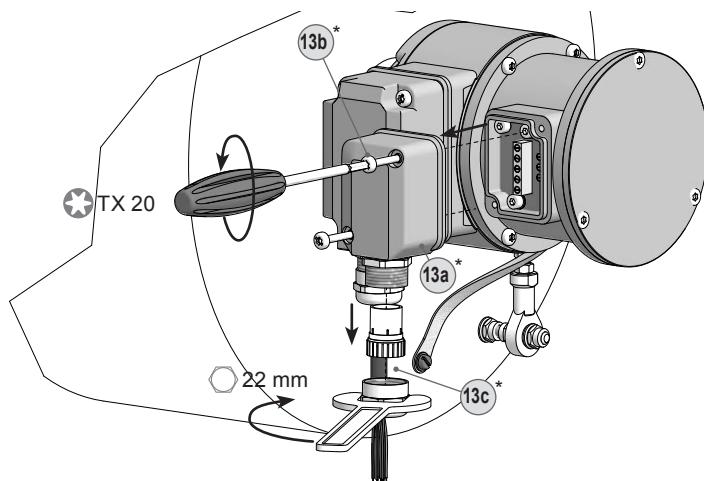


²⁾ Option EMS

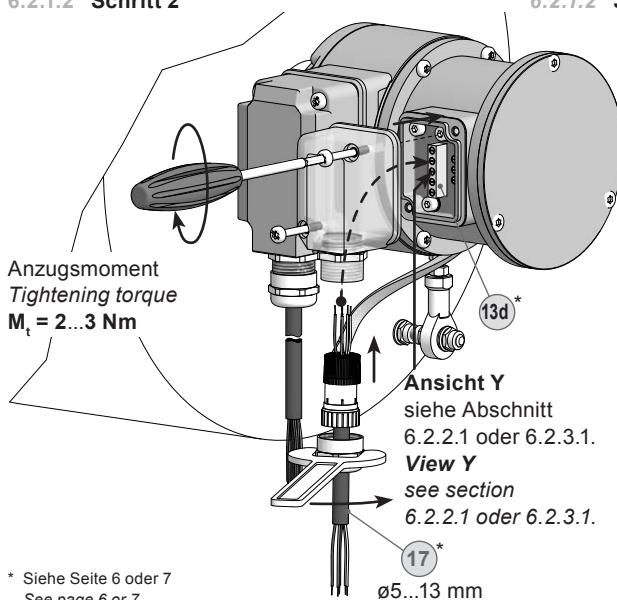
6.2 ESL

6.2.1 Kabelanschluss

6.2.1.1 Schritt 1



6.2.1.2 Schritt 2



* Siehe Seite 6 oder 7
See page 6 or 7

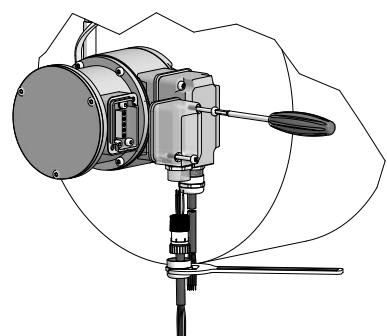
6.2 ESL

6.2.1 Cable connection

6.2.1.1 Step 1

6.2.1.2 Step 2

Um 180° wendbarer
Klemmenkasten.
Terminal box, turn
by 180°.



Zur Gewährleistung der angegebenen
Schutzart sind nur geeignete Kabel-
durchmesser zu verwenden.



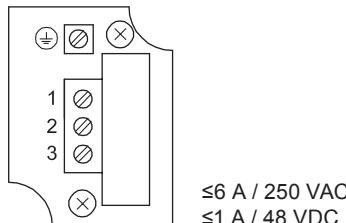
To ensure the specified protection of
the device the correct cable diameter
must be used.

6.2 ESL**6.2.2 ESL 90**

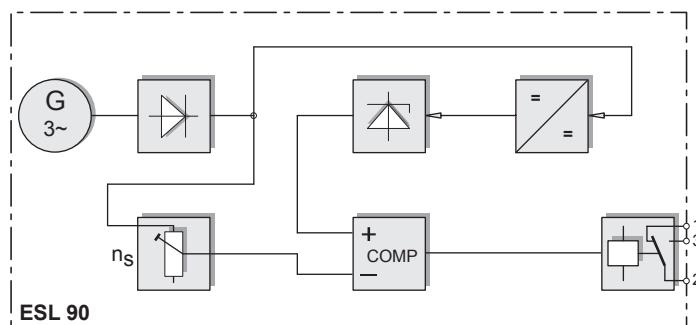
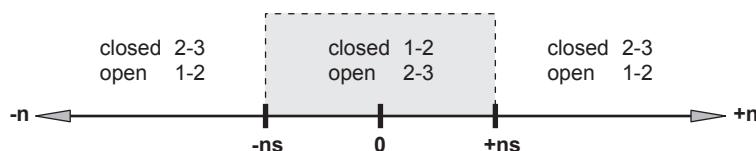
(1 internes Relais, 1 Schaltdrehzahl)

6.2.2.1 Anschlussbelegung**6.2 ESL****6.2.2 ESL 90**

(1 internal relay, 1 switching speed)

6.2.2.1 Terminal assignment**Ansicht Y**Anschlussklemmen,
siehe Abschnitt 6.2.1.2.**View Y**Connecting terminal,
see section 6.2.1.2.

$\leq 6 \text{ A} / 250 \text{ VAC}$
 $\leq 1 \text{ A} / 48 \text{ VDC}$

6.2.2.2 Blockschaltbild**6.2.2.2 Block circuit diagram****6.2.2.3 Ausgangsschaltverhalten****6.2.2.3 Switching characteristics**

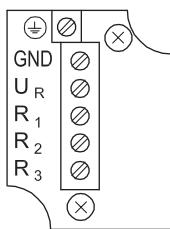
n = Drehzahl / Speed

ns = Eingestellte Schaltdrehzahl / Adjusted switching speed

6.2.3 ESL 93

(3 Relais-Treiber, 3 Schaltdrehzahlen)

6.2.3.1 Anschlussbelegung

Ansicht YAnschlussklemmen,
siehe Abschnitt 6.2.1.2.**View Y**Connecting terminal,
see section 6.2.1.2.

6.2.3 ESL 93

(3 relay driver, 3 switching speeds)

6.2.3.1 Terminal assignment

Kabel:

5-adrig abgeschirmt,
Länge: ≤200 m bei1 mm² Querschnitt

Cable:

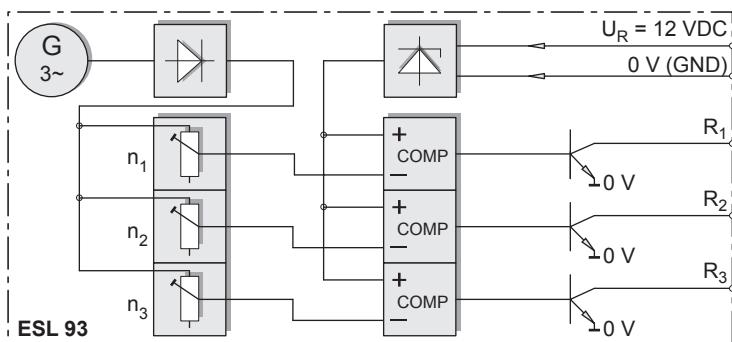
5 leads shielded,

length: ≤200 m at

1 mm² cross-section

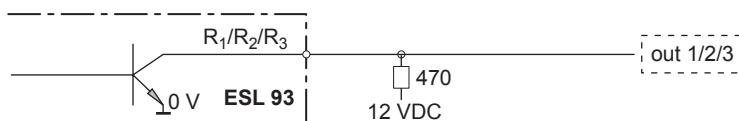
6.2.3.2 Blockschaltbild

6.2.3.2 Block circuit diagram



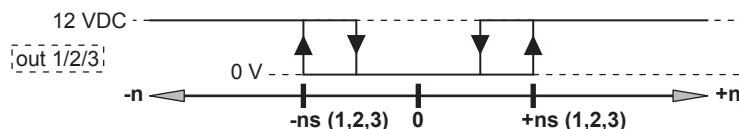
6.2.3.3 Empfohlene Ausgangsbeschaltung

6.2.3.3 Recommended output circuit



6.2.3.4 Ausgangsschaltverhalten

6.2.3.4 Switching characteristics



n = Drehzahl / Speed

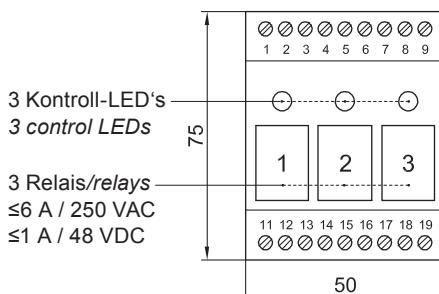
ns = Eingestellte Schaltdrehzahl / Adjusted switching speed

6.2 ESL

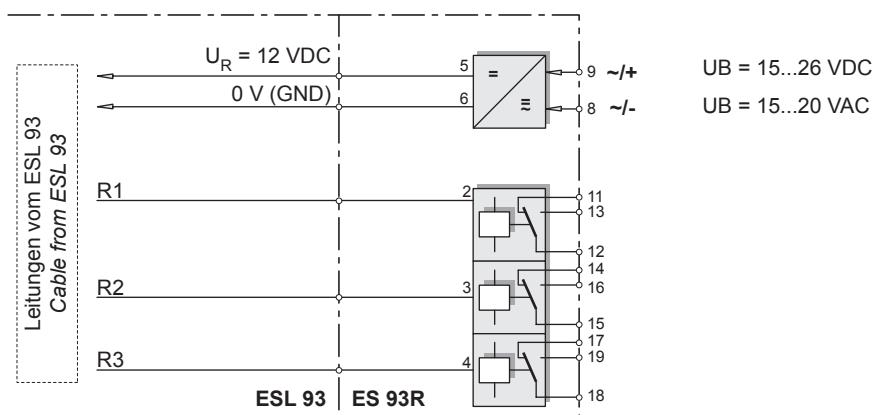
6.2.4 ES 93 R

Relaismodul (Zubehör)

6.2.4.1 Anschlussbelegung



6.2.4.2 Blockschaltbild

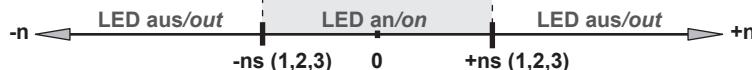


6.2.4.3 Ausgangsschaltverhalten

closed:
11-12, 14-15, 17-18
open:
12-13, 15-16, 18-19

closed:
12-13, 15-16, 18-19
open:
11-12, 14-15, 17-18

closed:
11-12, 14-15, 17-18
open:
12-13, 15-16, 18-19



n = Drehzahl / Speed

ns = Eingestellte Schaltdrehzahl / Adjusted switching speed

7 Demontage

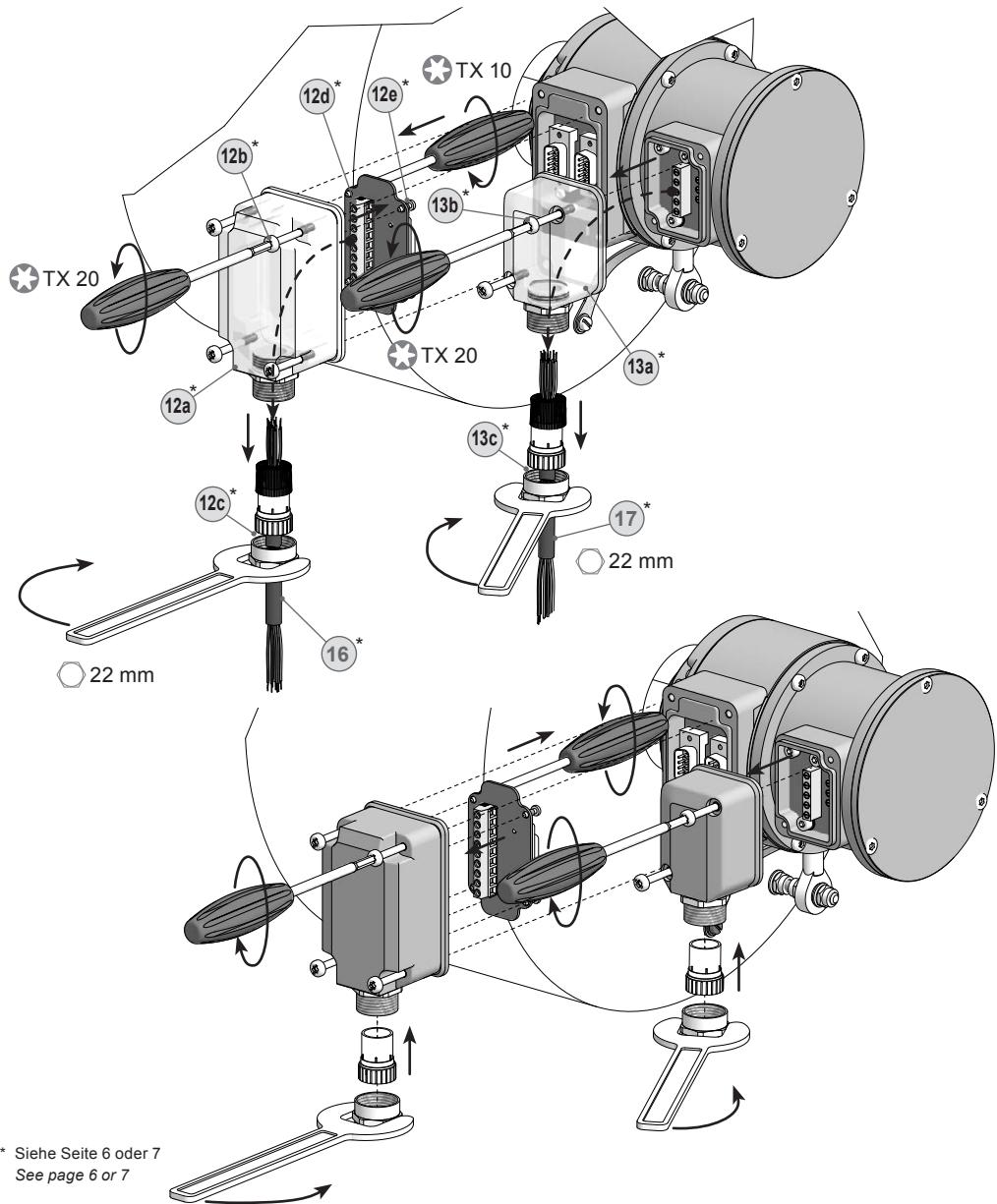
7.1 Schritt 1 und 2

Elektrische Verbindung trennen.

7 Dismounting

7.1 Step 1 and 2

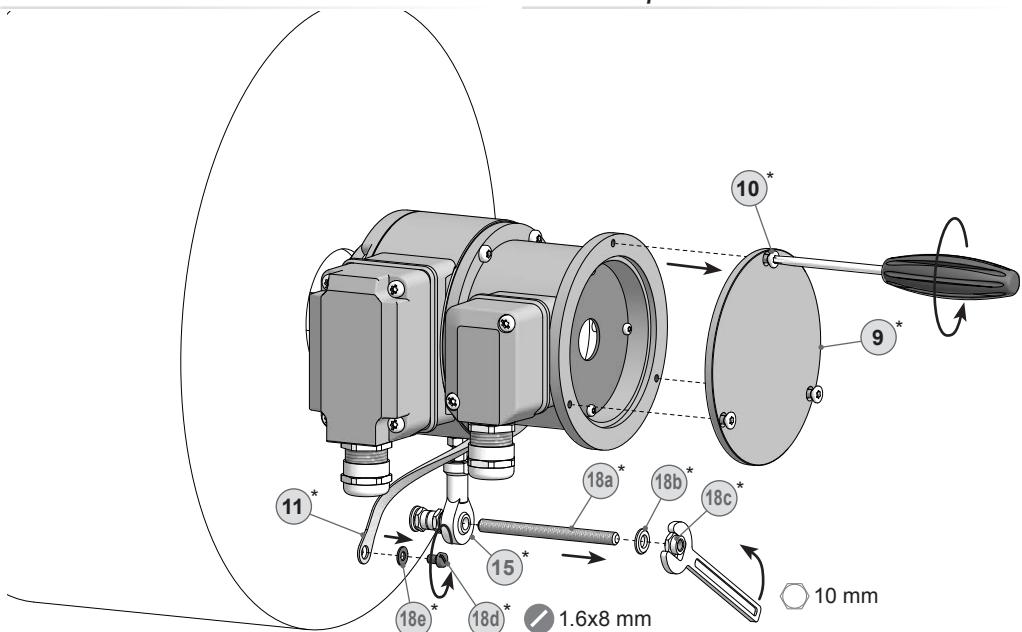
Disconnect electrical connection.



* Siehe Seite 6 oder 7
See page 6 or 7

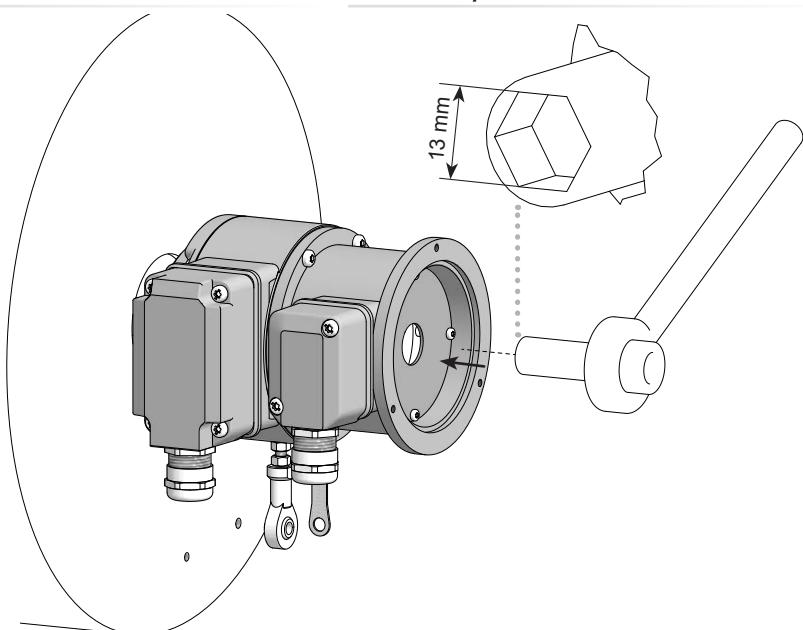
7.2 Schritt 3

7.2 Step 3



7.3 Schritt 4

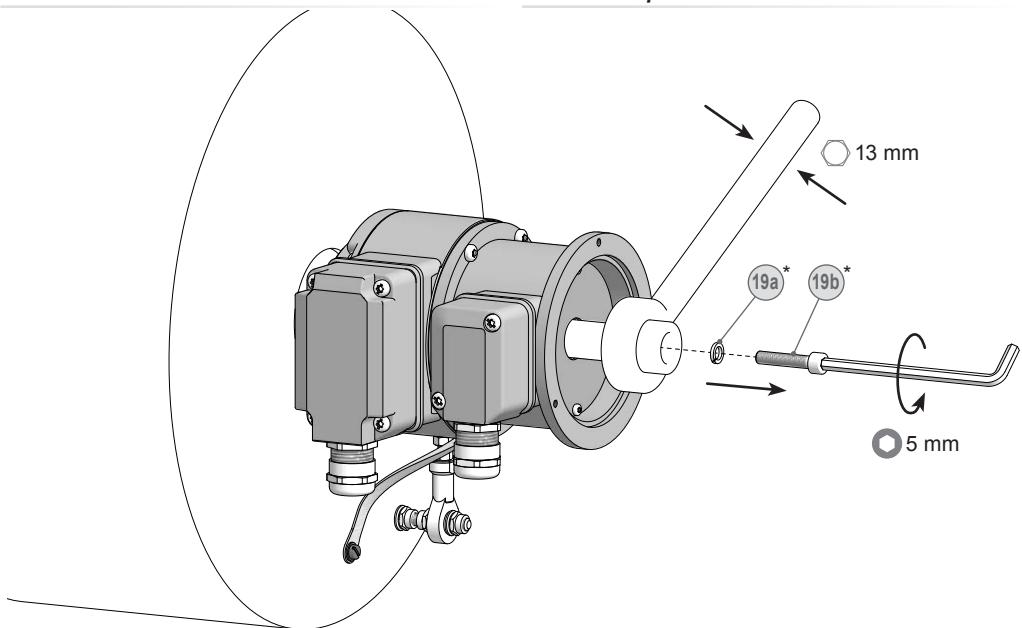
7.3 Step 4



* Siehe Seite 5 oder 7
See page 5 or 7

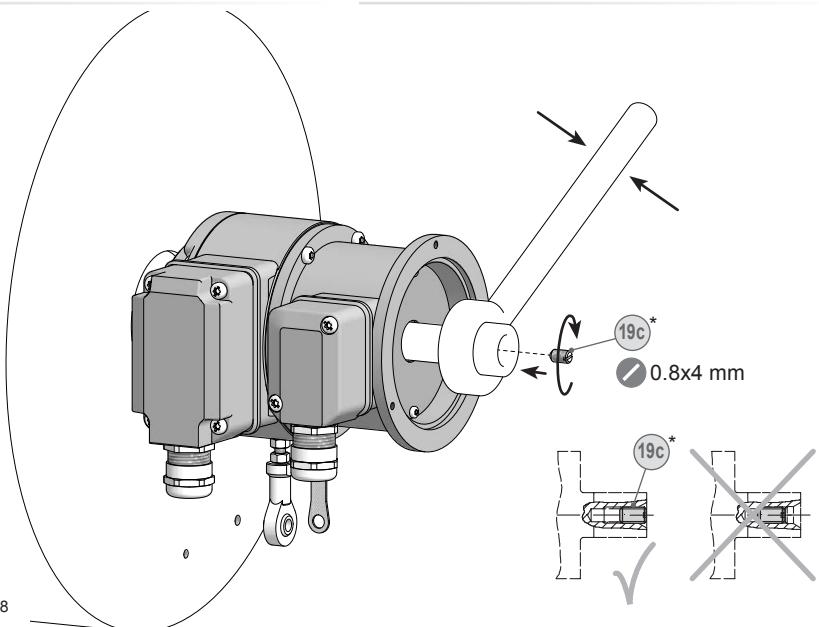
7.4 Schritt 5

7.4 Step 5



7.5 Schritt 6

7.5 Step 6

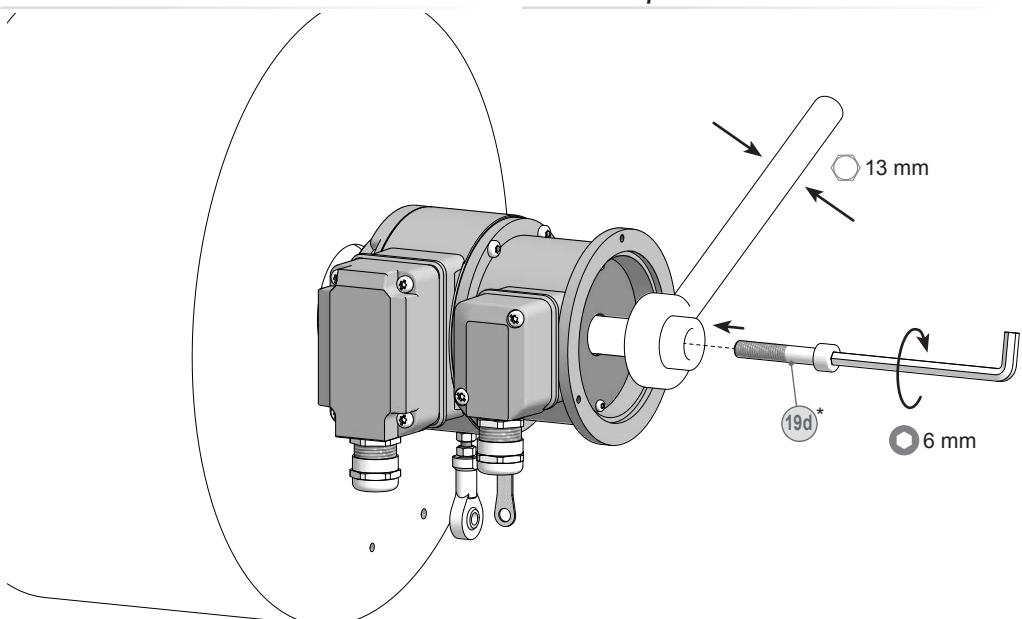


* Siehe Seite 7 oder 8
See page 7 or 8

7.6

Schritt 7

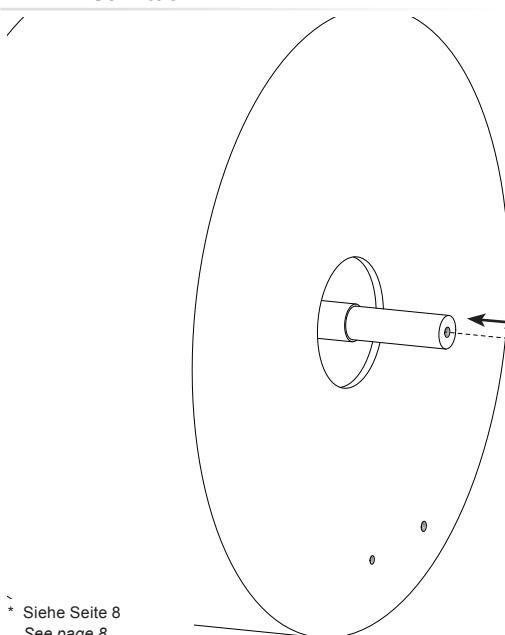
7.6

Step 7

7.7

Schritt 8

7.7

Step 8

* Siehe Seite 8
See page 8

8

Zubehör

- Drehmomentstütze Größe M6:
Bestellnummer siehe
Abschnitt 3.3 **15***
- Montageset für Drehmoment-
stütze Größe M6 und Erdungs-
band: Bestellnummer 11077197 **18***
- Sensorkabel für Drehgeber
HEK 8 **16***
- Montage- und Demontageset:
Bestellnummer 11077087 **19***
- Werkzeugset:
Bestellnummer 11068265 **20***
- Digital-Konverter
HEAG 151 - HEAG 154
- LWL-Übertrager
HEAG 171 - HEAG 176
- Digitaler Drehzahlschalter
DS 93
- Prüfgerät für Drehgeber
HENQ 1100

8

Accessories

- *Torque arm size M6:*
Order number see
section 3.3 **15***
- *Mounting kit for torque arm*
size M6 and earthing strap:
Order number 11077197 **18***
- *Sensor cable for encoders*
HEK 8 **16***
- *Mounting and dismantling kit:*
Order number 11077087 **19***
- *Tool kit:*
Order number 11068265 **20***
- *Digital converters*
HEAG 151 - HEAG 154
- *Fiber optic links*
HEAG 171 - HEAG 176
- *Digital speed switch*
DS 93
- *Analyzer for encoders*
HENQ 1100

* Siehe Abschnitt 3
See section 3

9 Technische Daten

9.1 Technische Daten - elektrisch

- Störfestigkeit: EN 61000-6-2
- Störaussendung: EN 61000-6-3
- Zulassung: CE

9.2 Technische Daten - elektrisch (Drehgeber)

- Betriebsspannung: 9...30 VDC⁹⁾ (HTL-P, TTL - Version R)
5 VDC ±5 % (TTL)
- Betriebsstrom ohne Last: ≤100 mA
- Impulse pro Umdrehung: 300...5000 (je nach Bestellung)
- Phasenverschiebung: 90° ±20°
- Tastverhältnis: 40...60 %
- Referenzsignal: Nullimpuls, Breite 90°
- Ausgabefrequenz: ≤120 kHz
≤300 kHz Option
- Ausgangssignale: K1, K2, K0 + invertierte Fehlerausgang (Option EMS)
- Ausgangsstufen: HTL-P (power linedriver)
TTL/RS422
(je nach Bestellung)
- Abtastprinzip: Optisch

9.3 Technische Daten - elektrisch (Drehzahlschalter)

- Schaltgenauigkeit: ±4 % (≤1500 U/min)
±2 % (>1500 U/min)
- Schalthysterese: ≤30 % der Schaltdrehzahl
- Schaltverzögerung: ≤40 ms

HOG 10 + ESL 90

- Schaltausgänge: 1 Ausgang, drehzahlgesteuert
- Ausgangsschaltleistung: ≤6 A / 250 VAC
≤1 A / 48 VDC
- Minimaler Schaltstrom: 100 mA

HOG 10 + ESL 93

- Betriebsspannung: 12 VDC ±10 %
- Betriebsstrom ohne Last: ≤5 mA
- Schaltausgänge: 3 Ausgänge, drehzahlgesteuert
- Strom je Ausgang: 40 mA (DC)

⁹⁾ Bei Versionen <95 Impulse pro Umdrehung ist die Betriebsspannung 9...26 VDC für TTL - Version R

9.4

Technische Daten - mechanisch

• Baugröße (Flansch):	Ø105 mm
• Wellenart:	Ø16...20 mm (einseitig offene Hohlwelle) Ø17 mm (Konuswelle 1:10)
• Zulässige Wellenbelastung:	≤450 N axial ≤600 N radial
• Schutzart DIN EN 60529:	IP66
• Betriebsdrehmoment typ.:	6 Ncm
• Trägheitsmoment Rotor:	680 gcm ²
• Werkstoffe:	Gehäuse: Aluminium-Druckguss Welle: Edelstahl
• Betriebstemperatur:	-20...+85 °C
• Widerstandsfähigkeit:	IEC 60068-2-6 Vibration 5 g, 10-2000 Hz IEC 60068-2-27 Schock 50 g, 6 ms
• Korrosionsschutz:	IEC 60068-2-52 Salzsprühnebel entspricht Umgebungsbedingungen C4 nach ISO 12944-2
• Anschluss:	2x Klemmenkasten 3x Klemmenkasten (Option M)
• Masse ca.:	2,3 kg, 2,5 kg (Option M)

HOG 10 + ESL 90

• Betriebsdrehzahl:	≤6000 U/min
• Schaltdrehzahlbereich (ns):	650...6000 U/min (je nach Bestellung)

HOG 10 + ESL 90

• Betriebsdrehzahl:	≤5000 U/min
• Schaltdrehzahlbereich (ns):	3x 200...5000 U/min (je nach Bestellung)

9

Technical data

9.1

Technical data - electrical ratings

- *Interference immunity:* EN 61000-6-2
- *Emitted interference:* EN 61000-6-3
- *Approval:* CE

9.2

Technical data - electrical ratings (encoder)

- *Voltage supply:* 9...30 VDC⁹⁾ (HTL-P, TTL - version R)
5 VDC ±5 % (TTL)
- *Consumption w/o load:* ≤100 mA
- *Pulses per revolution:* 300...5000 (as ordered)
- *Phase shift:* 90° ±20°
- *Duty cycle:* 40...60 %
- *Reference signal:* Zero pulse, width 90°
- *Output frequency:* ≤120 kHz
≤300 kHz option
- *Output signals:* K1, K2, K0 + inverted
Error output (option EMS)
- *Output stages:* HTL-P (power linedriver)
TTL/RS422
(as ordered)
- *Sensing method:* Optical

9.3

Technical data - electrical ratings (speed switch)

- *Switching accuracy:* ±4 % (≤1500 rpm)
±2 % (>1500 rpm)
- *Switching hysteresis:* ≤30 % of switching speed
- *Switching delay time:* ≤40 ms

HOG 10 + ESL 90

- *Switching outputs:* 1 output, speed control
- *Output switching capacity:* ≤6 A / 250 VAC
≤1 A / 48 VDC
- *Minimum switching current:* 100 mA

HOG 10 + ESL 93

- *Voltage supply:* 12 VDC ±10 %
- *Consumption w/o load:* ≤5 mA
- *Switching outputs:* 3 outputs, speed control
- *Current each output:* 40 mA (DC)

⁹⁾ The voltage supply is 9...26 VDC at TTL - version R for versions <95 pulses per revolution

9.4

Technical data - mechanical design

• <i>Size (flange):</i>	ø105 mm
• <i>Shaft type:</i>	ø16...20 mm (<i>blind hollow shaft</i>) ø17 mm (<i>cone shaft 1:10</i>)
• <i>Admitted shaft load:</i>	≤450 N axial ≤600 N radial
• <i>Protection DIN EN 60529:</i>	IP66
• <i>Operating torque typ.:</i>	6 Ncm
• <i>Rotor moment of inertia:</i>	680 gcm ²
• <i>Materials:</i>	<i>Housing: aluminium die-cast</i> <i>Shaft: stainless steel</i>
• <i>Operating temperature:</i>	-20...+85 °C
• <i>Resistance:</i>	IEC 60068-2-6 Vibration 5 g, 10-2000 Hz IEC 60068-2-27 Shock 50 g, 6 ms
• <i>Corrosion protection:</i>	IEC 60068-2-52 Salt mist complies to ambient conditions C4 according to ISO 12944-2
• <i>Connection:</i>	2x terminal box 3x terminal box (option M)
• <i>Weight approx.:</i>	2.3 kg, 2.5 kg (option M)

HOG 10 + ESL 90

• <i>Operating speed:</i>	≤6000 rpm
• <i>Range of switching speed (ns):</i>	650...6000 rpm (as ordered)

HOG 10 + ESL 93

• <i>Operating speed:</i>	≤5000 rpm
• <i>Range of switching speed (ns):</i>	3x 200...5000 rpm (as ordered)

Originalsprache der Anleitung ist Deutsch. Technische Änderungen vorbehalten.
Original language of this instruction is German. Technical modifications reserved.



Baumer Hübner GmbH

P.O. Box 12 69 43 · 10609 Berlin, Germany

Phone: +49 (0)30/69003-0 · Fax: +49 (0)30/69003-104

info@baumerhuebner.com · www.baumer.com/motion

Version:

74025, 74026, 74028, 74030, 74031, 74034, 74049, 74068, 74635, 74691