# EAM580-B - EtherCAT

Einseitig offene Hohlwelle

Magnetische Multiturn-Drehgeber 14 Bit ST / 16 Bit MT

### Auf einen Blick

- Drehgeber Multiturn / EtherCAT
- Präzise magnetische Abtastung Auflösung max. 30 Bit (14 Bit ST, 16 Bit MT)
- Winkelgenauigkeit bis ±0,15°
- Hohe Schutzart bis IP 67
- Hohe Schock- und Vibrationsfestigkeit
- LED-Statusanzeige



Technische Daten		
Technische Daten - elektrisch		
Betriebsspannung	1030 VDC	
Betriebsstrom typ.	90 mA (24 VDC, ohne Last)	
Initialisierungszeit	≤ 10 s nach Einschalten	
Schnittstelle	EtherCAT	
Funktion	Multiturn	
Schrittzahl pro Umdrehung	≤16384 / 14 Bit	
Anzahl der Umdrehungen	≤65536 / 16 Bit	
Absolute Genauigkeit	±0,15 ° (+20 ±15 °C) ±0,25 ° (-40+85 °C)	
Abtastprinzip	Magnetisch	
Störfestigkeit	EN 61000-6-2	
Störaussendung	EN 61000-6-4	
Statusanzeige	4x LED im Gehäuse	
Zulassung	UL-Zulassung / E217823	
Technische Daten - mechanisch		
Baugrösse (Flansch)	ø58 mm	

Technische Daten - mechar	nisch
Wellenart	ø1015 mm (einseitig offene Hohlwelle)
Schutzart EN 60529	IP 65 (ohne Wellendichtung) IP 67 (mit Wellendichtung)
Betriebsdrehzahl	≤6000 U/min
Anlaufdrehmoment	≤2 Ncm (+20 °C, IP 65) ≤2,5 Ncm (+20 °C, IP 67)
Trägheitsmoment	46,75 gcm <sup>2</sup>
Werkstoff	Gehäuse: Stahl verzinkt Flansch: Aluminium Hohlwelle: Edelstahl
Betriebstemperatur	-40+85 °C (siehe allgemeine Hinweise)
Relative Luftfeuchte	95 %
Widerstandsfähigkeit	EN 60068-2-6 Vibration 30 g, 10-2000 Hz EN 60068-2-27 Schock 250 g, 6 ms
Masse ca.	360 g
Anschluss	Flanschdose 3 x M12

## **Optional**

Korrosionsschutz CX (C5-M)

# EAM580-B - EtherCAT

Einseitig offene Hohlwelle

Magnetische Multiturn-Drehgeber 14 Bit ST / 16 Bit MT

### **Allgemeine Hinweise**

Für eine präzise thermische Auslegung ist die Eigenerwärmung abhängig von Drehzahl, Schutzart, Anbau und Umgebungsbedingungen sowie der Elektronik und Versorgungsspannung zu berücksichtigen. Näherungsweise gilt für die Eigenerwärmung 6 K (Variante IP 65) bzw. 12 K (Variante IP 67) pro 1000 U/min. Wird der Drehgeber nahe der maximalen Kennwerte betrieben, sollte die tatsächliche Temperatur am Flansch des Drehgebers gemessen werden.

Anschlussbelegung		
Betriebsspannung		
Pin	Anschluss	Beschreibung
1	+Vs	Betriebsspannung
2	d.u.	Nicht anschliessen
3	0 V	Masseanschluss
4	d.u.	Nicht anschliessen



1 x Flanschdose M12 (Stift), A-codiert

#### EtherCAT (Datenleitung)

Pin	Anschluss	Beschreibung
1	TxD+	Sendedaten+
2	RxD+	Empfangsdaten+
3	TxD-	Sendedaten-
4	RxD-	Empfangsdaten-



2 x Flanschdose M12 (Buchse), D-codiert

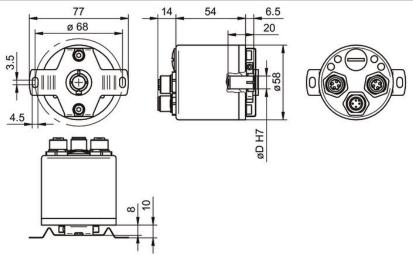
EtherCAT Merkmale		
Bus-Protokoll	EtherCAT	
Geräteprofil	Encoder-Profil CANopen® CiA 406 Vers. 4.0.2 vom 18.08.2016	
Betriebsarten	Free Run, Synchronous with SM3 Event, DC Mode (Distributed Clocks)	
Zykluszeit	Min. 62,5 μs	
Merkmale	<ul> <li>Getriebefaktor (Rundachse) sowie Endlosbetrieb</li> <li>Zeitstempel (Zeitpunkt der Positionsdatenerfassung)</li> <li>Plausibilitätsprüfung der einstellbaren Parameter</li> <li>Umfangreiche Diagnosefunktionen</li> <li>Preset-Taster für Position</li> <li>File Access over EtherCAT (FoE)</li> </ul>	
Prozessdaten	<ul><li>Positionswert 32 Bit Input Daten mit/ohne Drehzahl 32 Bit</li><li>Umfangreiches Prozessdaten-Mapping</li></ul>	
LED-Statusanzeige	2x Link/Activity, RUN, ERR	

# EAM580-B - EtherCAT

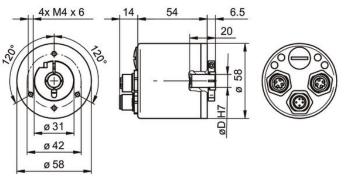
Einseitig offene Hohlwelle

Magnetische Multiturn-Drehgeber 14 Bit ST / 16 Bit MT

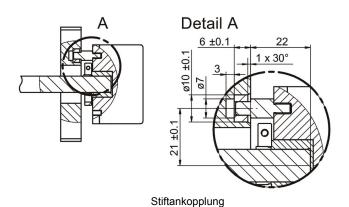
### Abmessungen



EAM580, mit Statorkupplung



EAM580, ohne Statorkupplung

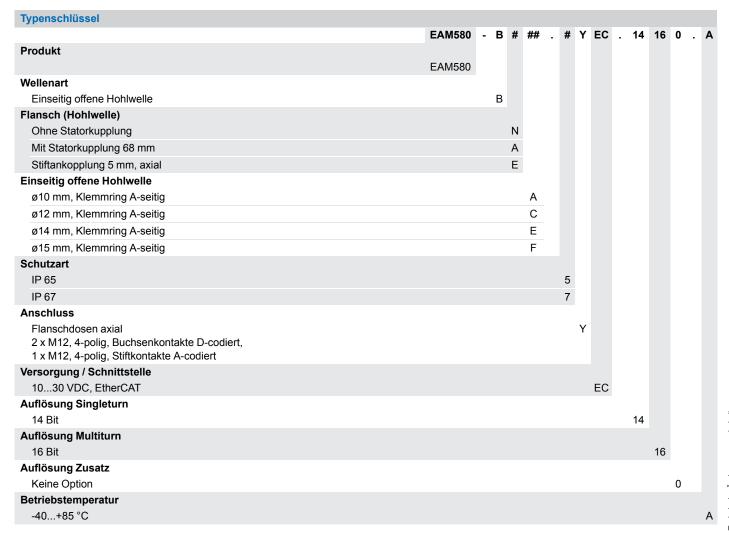


### Absolute Drehgeber/MAGRES

## EAM580-B - EtherCAT

Einseitig offene Hohlwelle

Magnetische Multiturn-Drehgeber 14 Bit ST / 16 Bit MT



## Zubehör

### Montagezubehör

11136718

Federplatten-Set - EAM580