

Unités d'entraînement

Moteur CC à balais

Saisie de position multitours en valeur absolue, CANopen®

MSBA 42



MSBA 42 avec, axial

Points forts

- Unité de positionnement / CANopen®
- Moteur CC à balais
- Saisie de position en valeur absolue
- Puissance de sortie nominale 25 W
- 2 entrées programmables
- Alimentation séparée communication/puissance
- Surveillance i2t
- Méthodes de référencement automatisées
- Surveillance de tensions d'alimentation

Caractéristiques électriques

Alimentation	24 VDC ±10 %
Courant	≤4 A
Courant nominal	1,75 A
Courant de service en attente typ.	≤55 mA
Temps d'initialisation	≤1000 ms après mise tension
Résolution de positionnement moteur	45 °
Précision de positionnement moteur	±36 °
Nombre de tours	537 Mio / 29 bits
Tension de coupure	≤18 V
Résistance terminale	Commutable manuellement via interrupteurs DIP Schalter
Régulateur	Régulateur de position et vitesse 4Q intégré
Principe de détection	Magnétique
Protection contre l'inversion de polarité	Electronique du bus
Protection dépassement température	110 °C (consommation max.)
Immunité	DIN EN 61000-6-2
Emission	DIN EN 61000-6-4

Caractéristiques mécaniques

Dimensions	ø42 mm
Type d'axe	ø8 mm axe
Vitesse nominale	2700 t/min
Puissance de sortie nominale	25 W
Couple nominal	0,09 Nm
Durée de vie	3000 h
Protection DIN EN 60529	IP 42
Température ambiante	-15...+40 °C
Classe d'isolation	E (+120 °C, DIN EN 60034-1)
Raccordement	Embase mâle
Résistance	DIN EN 60068-2-6 Vibrations DIN EN 60068-2-27 choc
Usinage de l'arbre	Clavette
Matière	Boîtier: acier et aluminum
S1 Service continu	DIN EN 60034-1
Indication	Données nominales à la température ambiante de +40 °C pour moteur sans réducteur. Durée de fonctionnement pour facteur de service = 1

Unités d'entraînement

Moteur CC à balais

Saisie de position multitours en valeur absolue, CANopen®

MSBA 42

Références de commande

MSBA 42C2N

C0-K44BP4

Démultiplication
réducteur

004 4,28 : 1

007 6,75 : 1

014 13,73 : 1

025 25,01 : 1

046 45,56 : 1

100 99,5 : 1

169 168,84 : 1

Sens du raccordement

A Axial

R Radiale

Accessoires

Connecteurs et câbles

10159374 Connecteur femelle Binder 423, 12 points
droit

Unités d'entraînement

Moteur CC à balais

Saisie de position multitours en valeur absolue, CANopen®

MSBA 42

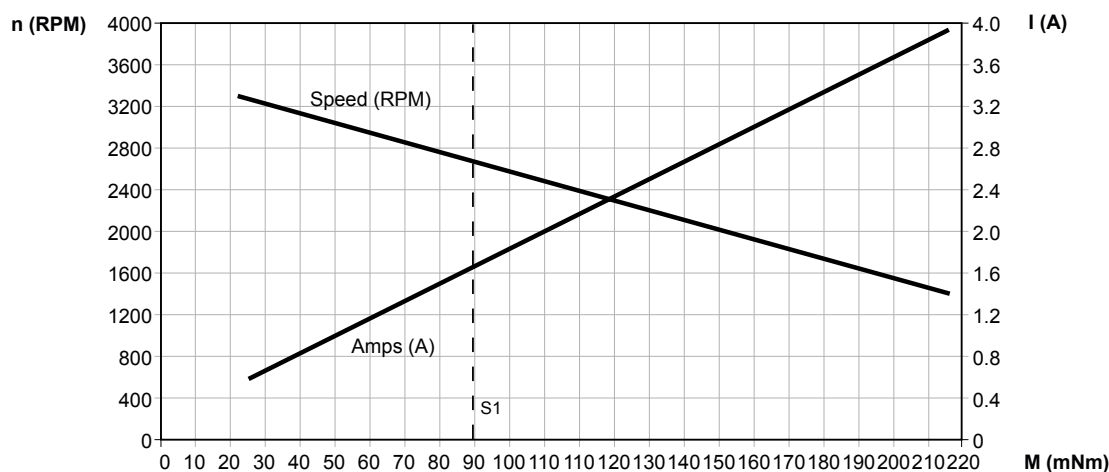
Combinaison moteur-réducteur

Démulti- plication réducteur	Couple (Nm) S1	Vitesse axe réducteur (t/min) S1	Charge sur axe (N)		Po- ids (kg)	Lon- gueur L (mm)	Résolution de posi- onnem. (°)	Nombre de tours max.	Jeu max. du ré- ducteur (°)	Couple max. du réduc.(Nm)	Rendement du réduct., environ
			axiale	radiale							
4,28	0,31	630	50	160	1,1	189	10,5	125 Mio	0,90	3	0,80
6,75	0,49	400	50	160	1,1	189	6,7	79,5 Mio	0,90	3	0,80
13,73	0,93	197	80	230	1,2	201	3,3	39,1 Mio	0,95	7,5	0,75
25,01	1,69	108	80	230	1,2	201	1,8	21,4 Mio	0,95	7,5	0,75
45,56	3,08	59,3	80	230	1,2	201	0,99	11,7 Mio	0,95	7,5	0,75
99,5	6,27	27,1	110	300	1,3	214	0,45	5,4 Mio	1,00	15	0,70
168,84	10,6	16,0	110	300	1,3	214	0,27	3,1 Mio	1,00	15	0,70

* Faire attention au couple max. du réducteur

Autres moteurs et combinaisons de réducteurs sont livrables sur demande.

Courbe caractéristique de charge moteur sans réducteur



Unités d'entraînement

Moteur CC à balais

Saisie de position multitours en valeur absolue, CANopen®

MSBA 42

Affectation des bornes

Connecteur – Binder 423, 12 points

Borne	Signaux	Désignation
A	0 VME	0 VDC alimentation moteur/électr.
B	0 VME	0 VDC alimentation moteur/électr.
C	+VsM	+24 VDC alimentation moteur
D	+VsM	+24 VDC alimentation moteur
E	+VsE	+24 VDC alimentation électr.
F	CAN_H in	Bus à dominance HIGH entrée
G	CAN_L in	Bus à dominance LOW entrée
H	CAN_GND	CAN Ground
J	CAN_H out	Bus à dominance HIGH sortie
K	CAN_L out	Bus à dominance LOW sortie
L	Input 1	Entrée programmable
M	Input 2	Entrée programmable



Caractéristiques - Communication

Interface	CANopen®
Etage de sortie	Réseau CAN au standard ISO / DIS 11898
Profil	CANopen® CiA DS 301 V4.02, DSP 305 V1.0, DSP 402 V2.0
Echange cyclique des données	PDO
Surveillance des noeuds	Node Guarding, Life Guarding, Heartbeat
Vitesse de transmission	20...1000 kbit/s
Entrées	2 programmable numérique
Fréquence de commutation	<500 Hz
Entrées	
Interrupteurs de réglage	Adresse du bus, taux de transmission en Baud et résistance terminale réglables manuellement
LED Diagnostic	Intégrée dans le boîtier
Mode de fonctionnement	Service de positionnement régulé, Référencer
Fonction de diagnostic	Surveillance de la tension Contrôle de la température Auto test Erreur de position Défaut multitour Communication du bus
Logiciel de programmation	Oui

Unités d'entraînement

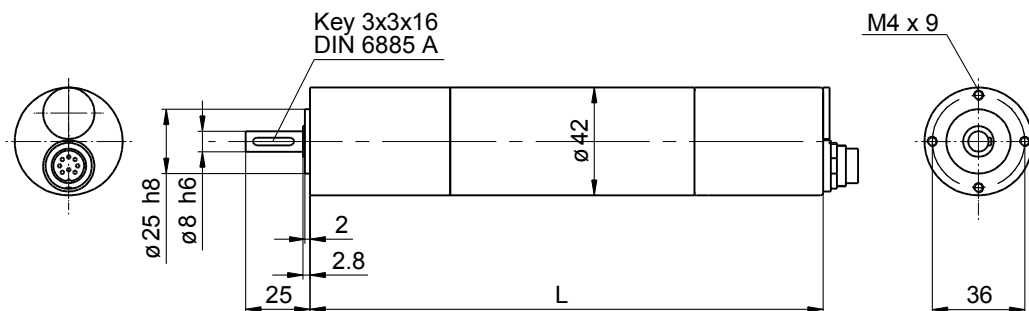
Moteur CC à balais

Saisie de position multitours en valeur absolue, CANopen®

MSBA 42

Dimensions

MSBA 42 raccordement axial



MSBA 42 raccordement radial

