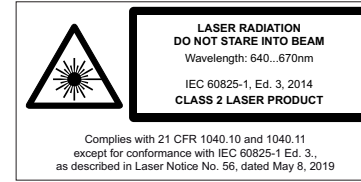
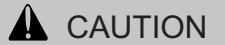


Allg. Sicherheitsbestimmungen

General safety instructions

Instructions générales de sécurité



Laserstrahl nie auf ein Auge richten. Es empfiehlt sich, den Strahl nicht ins Leere laufen zu lassen, sondern mit einem matten Blech oder Gegenstand zu stoppen.

Do not point the laser beam towards someone's eye. It is recommended to stop the beam by a mat object or mat metal sheet.

Ne dirigez jamais le faisceau vers un oeil. Il est conseillé de ne pas laisser le faisceau se propager librement mais de l'arrêter au moyen d'un objet de surface mate.

- Aus Lasersicherheitsgründen muss die Spannungsversorgung dieses Sensors abgeschaltet werden, wenn die ganze Anlage oder Maschine abgeschaltet wird.
- Laser regulations require the power of the sensor to be switched off when turning off the whole system this sensor is part of.
- Pour des raisons de sécurité, l'alimentation de ce détecteur laser doit être coupée en cas d'arrêt total du système incorporant ce détecteur.

Montage

Hinweis zur Elektromagnetischen Verträglichkeit: Sensor geerdet montieren und geschirmtes Anschlusskabel verwenden.

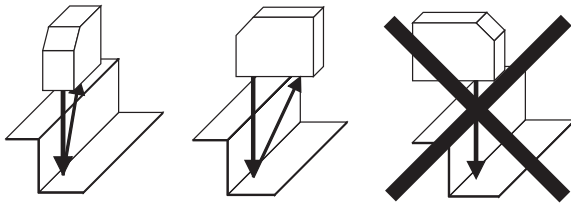
Mounting

Note to electromagnetic compatibility: Connect the sensor housing to earth potential. Use shielded connecting cables.

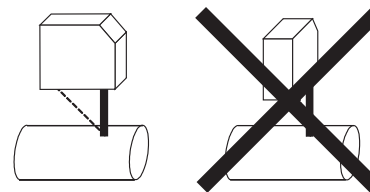
Montage

Note à la compatibilité électromagnétique: Connecter le boîtier du détecteur au potentiel de terre. Utiliser des câbles de raccordement blindés.

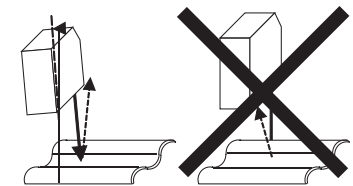
Stufen
Steps
Gradins



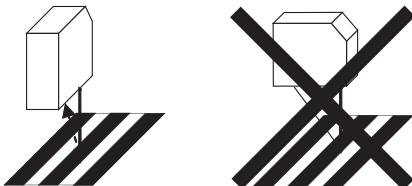
Runde, glänzende Oberflächen
Round glossy surfaces
Surfaces ronds brillantes



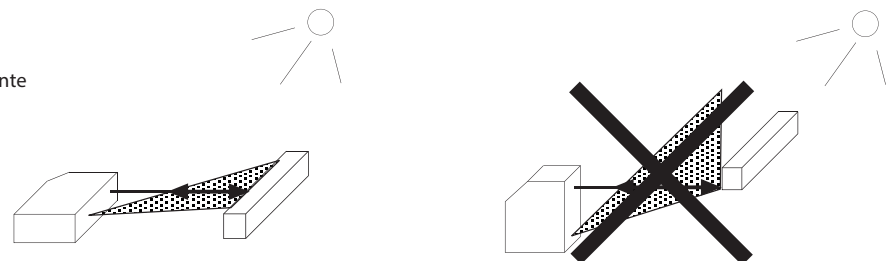
Glänzende Oberflächen
Glossy surfaces
Surfaces brillantes



Unterschiedlich reflektierende Oberflächen
Different reflection of surfaces
Surfaces différemment réfléchissantes



Einwirkung Fremdlicht
Effect of ambient light
Influence lumière ambiante



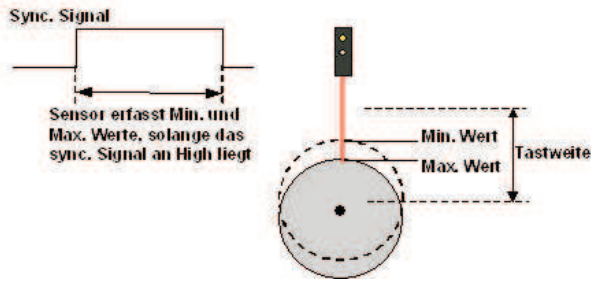
OBDM 12N6920/S35A

Laser Difference Diffuse Sensor

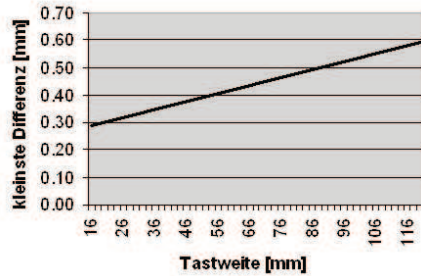
Laser-Differenz-Taster/Laser difference diffuse/Capteur de mesure différentielle

Programmierung

Der Teach-in Ablauf bei allen Differenz-Tastern entspricht dem standardisierten Teach-in Ablauf von Baumer electric. Bei den Sensoren mit externem Teach-in kann derselbe Ablauf auch über die Teach-Leitung angewendet werden. Die Teach-Taste wird 5 Minuten nach dem Einschalten der Speisespannung oder dem letzten Teach-in Prozess gesperrt, um eine Fehlmanipulation während des Betriebs zu verhindern.



Die Referenzdifferenz (min. / max. Wert) muss dem Sensor zuerst eingelesen werden. Da der Sensor nur die Differenz abspeichert, spielt im Allgemeinen die Distanz zum Objekt beim Einlernen keine Rolle. Wird jedoch die minimale Differenz gewünscht, so ist dies nur im Nahbereich möglich (siehe Diagramm).



Statischer Teach-in

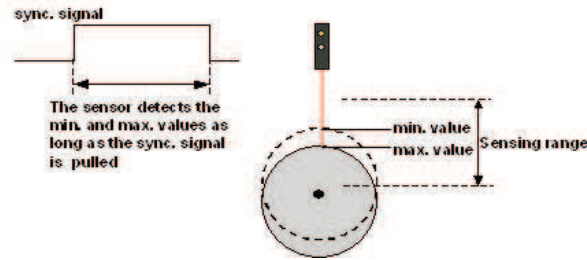
1. Teach Modus starten
2. Differenz einlernen

Taste 2 Sek. drücken -> rote LED beginnt zu blinken
 Objekt in min. Position platzieren -> Taste kurz drücken, rote LED blinkt wieder
 Objekt in max. Position platzieren -> Taste kurz drücken (Referenzdifferenz wird gespeichert) -> rote LED zeigt an, ob der Teach-Prozess erfolgreich war (Teach-in Feedback)

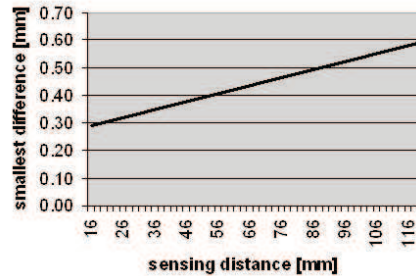
Ob zuerst die min. oder max. Position eingelesen wird, hat keinen Einfluss. Nur der Betrag der Differenz wird als Referenzdifferenz gespeichert.

Programming

The teach-in procedure for all difference sensors corresponds to the standard two point teach-in procedure from Baumer electric. The sensors with external teach-in can be taught the same way via the wire like the teach-in procedure by the button. 5 minutes after power on or the last teach-in procedure the teach button will be locked to prevent malfunctions.



The desired difference has to be first taught. Because the sensor only memorizes the difference, normally the absolute distance to the object is not relevant for the teach-in. The smallest teachable difference depends on the sensing distance (see diagram).



Static teach-in

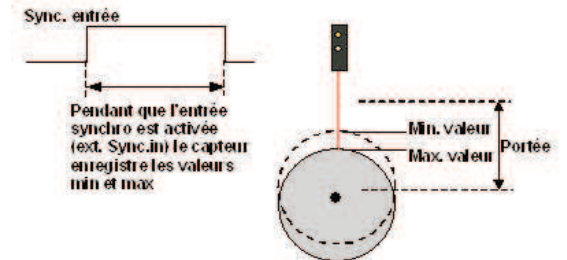
1. Start teach-in mode
2. Teach-in a difference

press the button 2 sec. -> the red LED starts blinking
 place object in min. position -> press the button
 place object in max. position -> press the button (the difference will be memorized) -> the red LED shows if the teach-in procedure was successful (teach-in feedback)

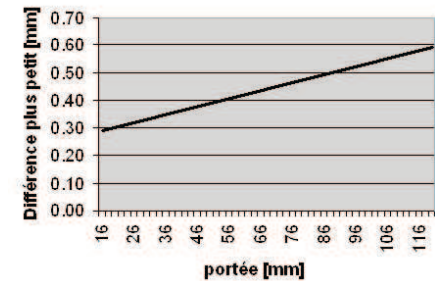
The teach-in order of the two positions has no effect on the output function.

Programmation

La procédure d'apprentissage de tous les capteurs de mesure différentielle est identique à la procédure d'apprentissage en 2 points habituelle de Baumer Electric. Les capteurs avec apprentissage externe peuvent être configurés avec la même procédure, par l'intermédiaire du fil blanc. Cinq minutes après l'alimentation du capteur, ou après la dernière procédure d'apprentissage, le bouton sera verrouillé, afin de se prémunir des mauvaises manipulations.



La différence de référence doit être apprise en début de procédure. Le capteur ne mémorisant que la différence, la distance de l'objet n'a pas d'incidence pour l'apprentissage. La plus petite différence qu'il est possible d'apprendre dépend de la distance de mesure (voir le diagramme)



Apprentissage statique

1. Entrer dans le mode
2. Apprentissage d'une différence

presser le bouton 2sec -> la LED rouge commence à clignoter
 placer l'objet à la position min -> presser le bouton
 placer l'objet à la position max -> presser le bouton (la différence sera mémorisée) -> la LED rouge signale que la procédure est réussie

L'ordre d'apprentissage des deux positions n'a pas d'incidence sur la fonction de sortie (NO OU NC).

OBDM 12N6920/S35A

Laser Difference Diffuse Sensor

Laser-Differenz-Taster/Laser difference diffuse/Capteur de mesure différentielle

Dynamischer Teach-in

1. Teach Modus starten
Taste 5 Sek. drücken -> bis rote LED vom langsamen zum schnellen Blinken wechselt
2. Differenz einlernen
ein Objekt mit min. und max. Werten durch den Laserstrahl schieben
3. Ende Teach-in
Taste kurz drücken (die Differenz zwischen min. und max. Wert wird als Referenz-differenz gespeichert) -> rote LED zeigt an ob der Teach-Prozess erfolgreich war (Teach-in Feedback)

Teach-in Feedback

Beginnt die rote LED nach dem Einlernen der 2. Position schnell zu blinken, war der Teach-in Prozess nicht erfolgreich. Der alte Wert bleibt gespeichert.
Gründe:

- Die Differenz war zu klein
- Eine oder beide Positionen waren ausserhalb des Tastbereichs
- Der Empfänger sieht den Laserspot auf dem Objekt nicht

Externes Synchronisationssignal

Über die Leitung ext. sync.-in wird der Messzyklus gestartet. Der Messzyklus dauert solange, wie der Eingang aktiv ist. Mit dem Start eines neuen Messzyklus wird der Ausgang zurückgesetzt.

Ausgangsfunktion

Während des Messzyklus wird laufend der minimale und maximale Distanz aufgenommen. Mit dem Stopp des Messzyklus wird der Betrag der Differenz berechnet und mit der Referenzdifferenz verglichen.
Differenz > Referenz-Differenz = Ausgang aktiv
Differenz < Referenz-Differenz = Ausgang inaktiv

Dynamic teach-in

1. Start teach-in mode
press the button 5 sec. -> until the red LED starts blinking fast
2. Teach-in a difference
move an object through the laser beam, the sensor records the max. and min. values
3. Stop teach-in mode
press the button (the sensor memorizes the difference between the max. and min. values) -> the red LED shows if the teach-in procedure was successful (teach-in feedback)

Teach-in feedback

If the red LED starts blinking fast after the teach-in procedure, something went wrong. The sensor keeps its last taught value.
Reasons:

- difference was too small
- one or both levels were outside the measuring range of the sensor
- the receiver does not see the laser spot on the object

External synchronization input

As long as the external synchronization input (ext. sync.-in) is active, the sensor records the min. and max. values. With the start of a new recording cycle, the output will be reset.

Output function

After recording the min. / max. values the sensor calculates the difference and compares it to the differential.
Difference > desired difference = output switches ON
Difference < desired difference = output switches OFF

Teach-in dynamique

1. Entrer dans le mode
presser le bouton pendant 5sec -> la LED rouge clignote rapidement
2. Apprentissage de la différence
faire bouger un objet devant le faisceau laser, le capteur enregistre les valeurs max et min
3. Stopper l'apprentissage
presser le bouton (le capteur mémorise les valeurs max et min) -> la LED rouge signale que la procédure est réussie

Teach feedback

Si la LED rouge commence à clignoter rapidement après l'apprentissage, la procédure a échoué. Le capteur conserve les dernières valeurs apprises.
Causes possibles:

- la différence est trop faible
- une ou les deux valeurs apprises est en dehors de la distance de mesure du capteur
- aucune réception du faisceau laser

Entrée de synchronisation externe

L'entrée synchronisation doit obligatoirement être utilisée pour le fonctionnement du capteur en mode RUN. En effet cette entrée sert à donner les tops de début et fin d'enregistrement.
Pendant que l'entrée synchro est activée (ext. Sync.in) le capteur enregistre les valeurs min et max. Au départ d'un nouvel enregistrement la sortie est remise à zéro.

Fonction de sortie

Après la fin de l'enregistrement des valeurs min et max, le capteur calcule la différence et la compare avec la différence apprise.
Différence mesurée > Différence apprise = sortie commutée ON
Différence mesurée < Différence apprise = sortie commutée OFF